

707

**РЕГУЛЯТОР ВОЗБУЖДЕНИЯ
АВТОМАТИЧЕСКИЙ УНИФИЦИРОВАННЫЙ
типа АРВ-СД**

**Техническое описание и инструкция
по эксплуатации**

2АИ.390.028 ТО

SYATSKOVDAES.COM

РЕГУЛЯТОР ВОЗБУЖДЕНИЯ
АВТОМАТИЧЕСКИЙ УНИФИЦИРОВАННЫЙ
типа АРВ-СД

Техническое описание и инструкция
по эксплуатации
2АИ.390.028 ТО

ВНИМАНИЕ!

Начиная с 1978 г. в принципиальные схемы панелей регулятора и блоков БН, ОБ, БСУР, БТЛ, ВОР-21, ОМВ фильтры, ПТ, УМС внесены изменения (см. приложение №4)

Изменение	Поменял на	Задание	Задание	Изменение	Изменение

СОДЕРЖАНИЕ

	Стр.
Введение	5
1. ТЕХНИЧЕСКОЕ ОПИСАНИЕ	
1.1. Назначение и условия применения	7
1.2. Основные технические данные	7
1.3. Состав оборудования	10
1.4. Устройство и работа регулятора	11)
1.4.1. Канал напряжения	10
1.4.2. Канал частоты	11
1.4.3. Канал производной тока ротора	12
1.4.4. Ограничитель перегрузок	12
1.4.5. Блок выбега ВВ	12
1.4.6. Ограничитель минимального возбуждения ОМВ	13
1.4.7. Суммирующий усилитель У	13
1.4.8. Блок слежения уставки ручного регулирования БСУР	13
1.5. Устройство и работа блоков регулятора	14
1.5.1. Блок компаундингирования по току БКТ и промежуточные трансформаторы тока ПТТ	14
1.5.2. Блок напряжения БН	14
1.5.3. Операционный блок ОБ	15
1.5.4. Блок обратной связи БОС и делитель к блоку обратной связи ДБОС	16
1.5.5. Блок частоты и защиты БЧЗ	17
1.5.6. Статический преобразователь частоты ПЧМ	17
1.5.7. Ограничитель минимального возбуждения ОМВ	18
1.5.8. Блок подстройки уставки напряжения при точной синхронизации ПУН	18
1.5.9. Блок ограничения двухкратного тока ротора БОР-21	18
1.5.10. Блок ограничения перегрузки ОП	19
1.5.11. Блок слежения уставки ручного регулирования БСУР	21
1.5.12. Блок выбега ВВ	21
1.5.13. Блок ограничения напряжения БОН	21
1.5.14. Блок тока БТЛ	21
1.6. Конструкция, размещение и монтаж	21
1.6.1. Конструкция	21
1.6.2. Размещение и монтаж	22
1.7. Пломбирование	22
1.8. Тара и упаковка	22
2. ИНСТРУКЦИЯ ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ	
2.1. Указание мер безопасности	23
2.2. Подготовка регулятора к работе и включение в работу	23
2.3. Порядок работы	23
2.4. Контроль работы, возможные неисправности и методы их устранения	23
2.5. Объем и периодичность контрольно-профилактических работ	24
2.6. Консервация и расконсервация	24
2.7. Порядок хранения и транспортирование	24
ПРИЛОЖЕНИЯ:	
1. Типоисполнения регулятора.	25
2. Обмоточные данные трансформаторов, усилителей дросселей.	26
3. Перечни элементов к рисункам.	45
4. Рисунки 1 36.	55

ВВЕДЕНИЕ

Техническое описание и инструкция по эксплуатации содержат сведения об устройстве и принципе действия по монтажу и эксплуатации автоматического регулятора унифицированного, именуемого в дальнейшем АРВ-СД, а также указания по консервации и расконсервации изделия в случае длительного хранения.

В состав технического описания и инструкции по эксплуатации входят 4 приложения:

- типоисполнения регулятора;
- обмоточные данные трансформаторов, усилителей и дросселей;
- перечни элементов к рисункам;
- рисунки.

Принятые к тексте сокращения и условные обозначения:

БВ — блок выбега
БКТ — блок компаундирования по току
БН — блок напряжения
БОН — блок ограничения напряжения
БОР-21 — блок ограничения двукратного тока ротора
БОС — блок обратной связи
БРУ — блок ручного управления уставкой системы сеточного управления
БСУР — блок слежения уставки ручного регулирования
БТЛ — блок тока линии
БЧЗ — блок частоты и защиты
Вх — вход
Вых — выход
Вых. Р — выход регулятора для воздействия на рабочую группу вентиляй
Вых. Ф — выход регулятора для воздействия на форсировочную группу вентиляй
ГОС — гибкая обратная связь
ГРВ — групповое регулирование возбуждения
Д — дифференциатор пассивный
ДБОС — делитель к блоку обратной связи
ДИУ — двигатель изменения уставки
ДС — дифференциальный сельсин
ЖОС — жесткая обратная связь
ЗИП — запасные части, инструмент и принадлежности
ЗУ — запоминающее устройство
ИО — измерительный орган
ИУ — исполнительное устройство
КБ — кнопка управления уставкой «больше»
КВ — концевой выключатель

КГ — ключ группового регулирования
КМ — кнопка управления уставкой «меньше»
КР — ключ режимов
КЧ — канал частоты
НЭ — нелинейный измерительный элемент
ОБ — операционный блок
ОГР. 21 — ограничение двукратного тока ротора
ОГР. мин. — ограничение по минимуму
ОМВ — ограничитель минимального возбуждения
ОП — блок ограничения перегрузок
ОТ выкл. — от выключателя
ОТН. ед. возб. — относительная единица возбуждения
ОТН. ед. напр. — относительная единица напряжения
ОТН. ед. тока рот. — относительная единица тока ротора
ПР — потенциал-регулятор
ПС — панель сопротивлений
ПТ — панель с трансформаторами
ПТТ — промежуточный трансформатор тока
ПТТг — промежуточный трансформатор тока системы группового уравнивания реактивных нагрузок
ПТТк — промежуточный трансформатор тока компенсации
ПТТст — промежуточный трансформатор тока стабилизации
ПУН — блок подстройки уставки регулятора по напряжению
ПУС — устройство подстройки уставки напряжения при самосинхронизации
ПЧМ — преобразователь частоты магнитный
Р — рубильник
РГ — реле группового регулирования
РЕЖ — режим
Реле сс — реле самосинхронизации
РМВ — реле контроля минимального возбуждения
РОП — реле ограничения перегрузки
РОФ — реле ограничения форсировки
РП — реле промежуточное
РПБ — реле подстройки уставки напряжения «больше»
РПВ — реле прекращения возврата
РПМ — реле подстройки уставки напряжения «меньше»
РПР — реле питания регулятора

РПУ — реле подстройки уставки напряжения
РУБ — реле управления «больше»
РУМ — реле управления «меньше»
РЦ — реле центрального управления
СУР — система управления рабочей группой вентиляй возбудителя
СУФ — система управления форсировочной группой вентиляй возбудителя
ТПТ — трансформатор постоянного тока
У — усилитель
УМС — усилитель магнитный суммирующий
УС — узел сопротивлений
У2Р — усилитель для воздействия на рабочую группу вентиляй возбудителя
У2Ф — усилитель для воздействия на форсировочную группу вентиляй возбудителя
Ф — фильтр
ФД — фазовый дискриминатор
ФП — функциональный преобразователь
 f — частота напряжения генератора
 f' — производная частота напряжения генератора
 Δf — отклонение частоты от номинального значения
 I_a — активная составляющая тока генератора
 $I'_{\text{рот}}$ — производная тока ротора генератора
 $I_{\text{рот ном}}$ — номинальный ток ротора генератора
 $\Delta I_{\text{x.x.}}$ — отклонение тока ротора генератора от тока холостого хода
 $\Delta I_{\text{рот}}$ — отклонение тока ротора от заданной величины

I_p — реактивная составляющая тока генератора
 I^* — ток обмотки ротора (статора) синхронной машины, выраженный в единицах номинального тока соответствующей обмотки
 $I_{\text{рот}}$ — ток ротора генератора
 $U_{\text{ном}}$ — номинальное напряжение
 U' — производная напряжения
 U_g — напряжение генератора
 $U_{g,\text{ном}}$ — напряжение генератора номинальное
 ΔU — отклонение напряжения от заданной величины
 $U_{\text{эт}}$ — эталонное напряжение
 $U_{f,\text{ном}}$ — напряжение возбуждения при номинальной частоте
 $K_{\Delta U}$ — коэффициент регулирования по каналу отклонения напряжения
 $K_{U'}$ — коэффициент регулирования по каналу производной напряжения
 $K_{\Delta f}$ — коэффициент регулирования по каналу изменения частоты
 $K_{f'}$ — коэффициент регулирования по каналу производной частоты
 $K_{I'_{\text{рот}}}$ — коэффициент регулирования по каналу производной тока ротора
 P — активная мощность генератора
 Q — полная мощность генератора
 X_q — синхронное индуктивное сопротивление генератора по поперечной оси
 δ_{ro} — внутренний угол генератора

1. ТЕХНИЧЕСКОЕ ОПИСАНИЕ

1.1. Назначение и условия применения

Регулятор возбуждения автоматический унифицированный типа АРВ-СД совместно с вентильной нереверсивной системой возбуждения и быстродействующей полупроводниковой системой управления применяется для регулирования возбуждения гидрогенераторов, турбогенераторов и синхронных компенсаторов.

Регулятор предназначен для поддержания заданного уровня напряжения на шинах станции (подстанции); для демпфирования качаний в послеаварийных режимах и для повышения статической и динамической устойчивости линий электропередачи.

Регулятор осуществляет регулирование возбуждения по отклонению напряжения, производной напряжения, изменению частоты, производной частоты, производной тока ротора.

1.2. Основные технические данные.

Приведенные в настоящем разделе основные электрические параметры и характеристики регулятора обеспечиваются в условиях эксплуатации совместно с системой возбуждения и синхронной машиной в замкнутой системе регулирования.

1.2.1. Регулятор обеспечивает следующие режимы работы синхронной машины:

а) регулирование возбуждения в соответствии с заданным законом и поддержание напряжения на зажимах синхронной машины в соответствии с заданной уставкой и статизмом в нормальных режимах работы синхронной машины при изменении напряжения возбуждения в следующих пределах: для генераторов — от 0,1 $U_{f\text{ном}}$ до 2 $U_{f\text{ном}}$,

для синхронных компенсаторов — во всем диапазоне регулировочной характеристики возбудителя;

б) форсирование возбуждения и развозбуждение способом инвертирования для двухгрупповой схемы в пределах, определяемых возбудителем;

в) ограничение минимального и двукратного значений тока ротора, а также ограничение перегрузки обмотки ротора (статора) в соответствии с требованиями, изложенными ниже;

г) устойчивую работу генератора на холостом ходу;

д) режимы пуска и останова машины.

1.2.2. Максимальные коэффициенты по каналам регулирования составляют:

а) по каналу отклонения напряжения при номинальном напряжении статора синхронной машины

$$K_{\Delta U} = 15; 25 \text{ или } 50 \frac{\text{отн. ед. возб.}}{\text{отн. ед. напр.}} \pm 7\%;$$

б) по каналу производной напряжения при номинальном напряжении статора синхронной машины $K_{U'}$ от 6,0 до 8,5 $\frac{\text{отн. ед. возб.}}{\text{отн. ед. напр./с}}$;

в) по каналу изменения частоты

$$K_{\Delta f} = \text{от } 11,0 \text{ до } 14,4 \frac{\text{отн. ед. возб.}}{\text{Гц}};$$

г) по каналу производной частоты

$$K_f' = \text{от } 4,0 \text{ до } 5,5 \frac{\text{отн. ед. возб.}}{\text{Гц/с}};$$

д) по каналу производной тока ротора

$$K_{I'_{\text{рот}}} = \text{от } 2,0 \text{ до } 3,0 \frac{\text{отн. ед. возб.}}{\text{отн. ед. тока рот/с}}.$$

Примечания: 1. За относительную единицу напряжения статора, напряжения возбуждения и тока ротора принимаются соответственно номинальные напряжения статора, напряжение ротора и ток ротора синхронной машины.

2. Для синхронных компенсаторов предусмотрена возможность установки коэффициента $K_{U\Delta} = 75$ ед. возб./ед. напр. $\pm 7\%$.

1.2.3. Время нарастания напряжения возбуждения при форсировании от номинальной до максимальной величины составляет не более 0,05с при понижении напряжения в точке сети, где регулятор поддерживает напряжение постоянным, вследствие внезапной посадки напряжения в энергосистеме до величин, больших указанных:

— 5% $U_{f\text{ном}}$ для кратности форсирования 2;

— 7,5% $U_{f\text{ном}}$ для кратности форсирования 3;

— 10% $U_{f\text{ном}}$ для кратности форсирования 4.

Время нарастания напряжения возбуждения при форсировании от напряжения возбуждения меньше номинального до максимального не более 0,07с при тех же условиях

1.2.4. Регулятор обеспечивает возможность изменения статизма на шинах синхронной машины с помощью устройства токовой стабилизации в пределах $+ \frac{7,5}{0,0} \%$ для устойчивого

вого распределения реактивной нагрузки между машинами, объединенными на уровне генераторного напряжения, а также возможность изменения статизма на шинах повышающего трансформатора в пределах $- \frac{0,0}{15} \%$

с помощью устройства токовой компенсации реактивного сопротивления повышающего трансформатора.

Примечание: Максимальная величина статизма прямо пропорциональна величине вторичного тока трансформаторов тока синхронной машины и обеспечивает указанные пределы стабилизации и компенсации при вторичном токе трансформаторов тока 5А.

1.2.5. Регулятор обеспечивает поддержание напряжения на шинах станции с точностью $\pm 1\%$ от заданной статической характеристики с дифференциальным статизмом, отличающимся от среднего не более чем на $\pm 1\%$, в пределах от 0,1 $I_{\text{рот.ном}}$ до $I_{\text{рот.ном}}$, и не более, чем на $\pm 2\%$ в остальной части регулировочной характеристики возбудителя.

1.2.6. Стабильность уставки регулятора по напряжению находится в пределах $\pm 1\%$.

1.2.7. В регуляторе имеется устройство дистанционного изменения уставки напряжения в пределах от 82 до 110% от номинального значения. При этом предусмотрена возможность изменения граничных значений диапазона уставки в пределах:

нижняя граница — от 77 до 87%;

верхняя граница соответственно от 105 до 115%.

1.2.8. Время изменения уставки напряжения регулятора в полном диапазоне (от нуля до 135° по шкале уставки) составляет:

а) при управлении от индивидуального привода 60 ± 6 с;

б) при управлении от синхронного вала системы группового регулирования возбуждения 300 ± 30 с.

Примечание: По согласованию между предприятием-изготовителем и потребителем может быть изготовлен регулятор с временем изменения уставки при управлении от индивидуального привода 180 ± 18 с.

1.2.9. Регулятор ограничивает потребляемую генератором реактивную мощность (минимальный ток ротора) с уставкой, зависящей от активной мощности и уровня напряжения на шинах станции.

1.2.10. Допустимое отклонение уставки ограничителя от заданной характеристики по реактивной составляющей тока статора не более $\pm 5\%$.

1.2.11. Точность поддержания тока ротора ограничителем в режиме недовозбуждения и номинальной активной мощности при повышении напряжения генератора на 10% не ниже 10% от уставки ограничителя.

1.2.12. В режимах форсирования возбуждения регулятор осуществляет ограничение тока ротора двукратной величиной по отношению к номинальной без выдержки времени.

1.2.13. Точность поддержания двукратного тока ротора в режиме ограничения находится в пределах $\pm 10\%$.

1.2.14. При повышении тока ротора или статора синхронной машины или обоих токов вместе сверх номинальной величины регулятор осуществляет ограничение перегрузки обмотки ротора (статора), т. е. снижает ток обмотки ротора до номинальной перегруженной обмотки до номинальной величины с выдержкой времени, зависящей от степени перегрузки и заданной предприятием-изготовителем синхронной машины из расчета допустимого нагрева ее обмоток.

1.2.15. При перегрузочной способности обмотки ротора и обмотки статора, характеризующейся разными кривыми, выдержка времени устройства ограничения перегрузки соответствует той кривой, которая допускает меньшую длительность. При этом предусмотрена возможность смещения кривой перегрузки в пределах, указанных в табл. 1.

Таблица 1

Время перегрузки, с	$I/I_{\text{ном. рот. (ст)}}$	Кратность перегрузки			
		2	1,5	1,3	1,1
минимальное	$16 \pm 1,6$	38 ± 4	70 ± 7	480 ± 48	
максимальное	50 ± 5	120 ± 12	240 ± 24	1800 ± 180	

1.2.16. В регуляторе для синхронного компенсатора с форсированным водородным охлаждением предусмотрены зажимы для оперативного переключения накладкой вне регулятора ограничителя перегрузки на другую кривую перегрузки, соответствующую работе с воздушным охлаждением.

1.2.17. Снижение большего из токов обмоток до номинальной величины производится путем автоматического воздействия на уставку напряжения синхронной машины. Одновременно для ускорения процесса снижения тока, пока уставка напряжения регулятора не достигла положения, соответствующего номинальному току обмотки, автоматически включается регулирование возбуждения по отклонению тока от номинальной величины.

1.2.18. В процессе восстановления напряжения в точке сети, где регулятор поддерживает напряжение постоянным, до уровня, меньшего первоначального, производится автоматический возврат уставки напряжения синхронной машины к первоначальной.

1.2.19. В процессе восстановления напряжения в точке сети, где регулятор поддерживает напряжение постоянным, до уровня, меньшего первоначального, производится автоматический возврат уставки напряжения синхронной машины к уровню, обеспечивающему ток ротора (статора), близкий к номинальному.

1.2.20. Автоматическое восстановление уставки регулятора прекращается при регу-

лировании уставки дежурным персоналом с помощью ключа управления.

1.2.21. Регулятор допускает повторную длительную перегрузку синхронной машины до предельно допустимого нагрева обмотки после предшествующей автоматической разгрузки. При этом устройство ограничения учитывает предшествующий нагрев обмотки.

1.2.22. При повторных кратковременных перегрузках синхронной машины, каждая из которых не приводит к ее нагреву до предельно допустимой температуры, при отсчете допустимого времени перегрузки устройство ограничения учитывает нагрев во время предыдущих перегрузок и последующее остывание.

1.2.23. Для повышения динамической устойчивости при коротких замыканиях во время действия ограничителя канал по отклонению тока ротора в регуляторе отключается. Предусмотрено устройство регулирования времени, в течение которого канал выведен из работы, в пределах от нуля до 10 с.

1.2.24. Допустимые отклонения уставок устройства ограничения перегрузки:

а) по току срабатывания не более $\pm 2,5\%$;
б) по времени нагрева машины не более $\pm 15\%$ в диапазоне от $1,1 I_{\text{рот.ном}}$ до $1,3 I_{\text{рот.ном}}$ и не более $\pm 10\%$ при токах ротора более $1,3 I_{\text{рот.ном}}$;

в) по уровню поддержания тока ротора (статора) не более $\pm 5\%$;

г) по точности возврата уставки напряжения к первоначальному значению не хуже $0,5\%$ от номинального напряжения.

1.2.25. В режимах останова турбогенераторов атомных электростанций регулятор поддерживает ток ротора постоянным на уровне тока холостого хода с точностью $\pm 5\%$ при снижении оборотов генератора до $0,35 \div 0,4$ от номинальной величины.

1.2.26. Регулятор может автоматически разгружать синхронную машину по реактивной мощности при ее нормальной автоматической остановке.

1.2.27. В регуляторе предусмотрена ручная и автоматическая подстройка уставки напряжения синхронной машины к напряжению сети при самосинхронизации и точной синхронизации генератора и при включении синхронного компенсатора в сеть.

1.2.28. Точность автоматической подстройки уставки напряжения синхронной машины не менее $\pm 0,5\%$.

1.2.29. При гашении поля синхронной машины с помощью релейной схемы на выходе регулятора обеспечивается нулевое напряжение.

1.2.30. Регулятор допускает наличие в напряжении питания коммутационных провалов шириной до 40 электрических градусов.

1.2.31. Регулятор может работать с одногрупповой и двухгрупповой системами возбуждения.

1.2.32. В регуляторе имеются три выхода для воздействия на две системы сеточного

управления, из них два для воздействия на форсировочную группу вентиляй («Вых. Ф» и «Огр. 21») и один для воздействия на рабочую группу вентиляй («Вых. Р»).

1.2.33. Выходные параметры регулятора:

а) для выходов «Вых. Р» и «Вых. Ф» максимальное напряжение во всех предельных режимах изменения частоты и напряжения питания — длительных и кратковременных — не более ± 60 В;

б) для выхода «Огр. 21» максимальное напряжение во всех режимах по току ротора — длительных и кратковременных — не более $+20$ В;

в) сопротивление нагрузки каждого выхода 800 ± 80 Ом.

1.2.34. Двойная амплитуда пульсаций на выходе регулятора не превышает 250 мВ.

1.2.35. Питание измерительной цепи регулятора по каналу напряжения осуществляется трехфазным напряжением 3×100 В частоты 50 Гц от трансформатора напряжения синхронной машины.

Номинальное напряжение питания регулятора 3×380 В частоты 50 Гц (от собственных нужд станции).

Номинальное напряжение сети оперативного постоянного тока 220 В.

1.2.36. Нормальная работа регулятора обеспечивается при следующих отклонениях:

а) при длительном изменении величины напряжения питания в пределах $\frac{+10}{-15}$ % от номинальных значений;

б) при длительном изменении напряжения сети оперативного постоянного тока 220 В в пределах $\frac{+10}{-20}$ % от номинального значения.

1.2.37. При кратковременных отклонениях частоты и напряжения питания от номинальных значений регулятор обеспечивает следующие режимы работы синхронной машины:

а) форсировку при уменьшении напряжения питания до 50% от номинального значения в системе самовозбуждения;

б) поддержание напряжения генератора с точностью $\pm 5\%$ от уставки при изменении напряжения питания в пределах $\frac{+25}{-20}$ % от номинального значения;

в) поддержание напряжения генератора с точностью $\pm 10\%$ при изменении частоты в пределах от 40 до 80 Гц.

Примечание. Кратковременными считаются изменения напряжения в течение времени работы резервных запасов линии ≈ 10 с; частоты в сторону увеличения в течение времени восстановления скорости гидрогенератора после сброса нагрузки ≈ 30 с; частоты от 40 до 47 Гц в процессе пуска машины.

1.2.38. Мощность, потребляемая регулятором от измерительного трансформатора напряжения, не более 120 ВА на три фазы.

1.2.39. Мощность, потребляемая регулятором по цепям 380 В, 50 Гц, не более 1,5 кВА на три фазы.

1.2.40. Мощность, потребляемая регулятором от сети оперативного тока, не более 100 Вт.

1.2.41. Мощность, потребляемая регулятором от трансформатора тока по цепям стабилизации (по фазам А и С), не более 40 ВА на фазу.

1.2.42. Мощность, потребляемая регулятором от трансформатора тока по цепям ограничения минимального возбуждения (по фазам А и С), не более 40 ВА на фазу.

1.2.43. Мощность, потребляемая регулятором от трансформатора тока по цепям группового регулирования (по фазе В), не более 100 ВА.

1.2.44. Мощность, потребляемая регулятором от трансформатора тока по цепям компенсации (по фазам А и С), не более 75 ВА на фазу.

1.2.45. Мощность, потребляемая регулятором от трансформатора тока, используемого в схеме выбега (по трем фазам), не более 15 ВА на фазу.

1.2.46. Мощность, потребляемая регулятором от трансформатора тока по цепям ограничения тока статора синхронной машины (по трем фазам), не более 15 ВА на фазу. При этом допускается работа трансформатора тока в классе не ниже 1.

1.2.47. Мощность, потребляемая регулятором от датчика тока ротора, не более 75 ВА.

Примечание. В цепях, указанных в пунктах 1.2.41.—1.2.47, приведены мощности для номинальных значений тока статора (ротора).

1.3. Состав оборудования.

1.3.1. В комплект поставки регулятора входят собственно регулятор, запасные части по ведомости ЗИП предприятия-изготовителя, эксплуатационная документация и приспособления для наладки согласно табл. 2.

Таблица 2

Наименование	Тип	К-во, шт.
1. Ключ торцовый шестигранный		2
2. Ключ торцовый		1
3. Клеймо		1
4. Кабель соединительный	КС-20	2
5. Провод соединительный, длина 2 м	ПС-1	8
6. Провод соединительный, длина 4 м	ПС-2	8

1.3.2. В комплект эксплуатационной документации регулятора входят:

- паспорт регулятора;
- техническое описание и инструкция по эксплуатации;
- комплект протоколов приемо-сдаточных испытаний регулятора;
- ведомости ЗИП.

1.4. Устройство и работа регулятора.

На рис. 1 приведена функциональная схема регулятора.

Принцип действия регулятора состоит в измерении, преобразовании и суммировании необходимых сигналов, последующем усилении этих сигналов и воздействии на систему управления возбудителя.

В соответствии с выбранным законом регулирования регулятор содержит следующие каналы: канал отклонения и производной напряжения, канал отклонения и производной частоты, канал производной тока ротора.

1.4.1. Канал напряжения. Для получения сигнала отклонения напряжения ΔU (см. рис. 1) напряжение от трансформатора напряжения синхронной машины подводится к блоку напряжения БН через сопротивление блока компаундирования по току БКТ и промежуточные трансформаторы тока стабилизации и компенсации (ПТТст и ПТТк), обеспечивающие возможность изменения статизма на шинах синхронной машины и на стороне высшего напряжения силового трансформатора.

Принцип работы БКТ и ПТТ заключается в следующем.

При отсутствии БКТ регулятор с коэффициентом усиления по напряжению 50 отн. ед. возв/отн. ед. напр. поддерживает напряжение синхронной машины постоянным со статизмом по реактивному току $1\div2\%$. Если при этом синхронная машина работает в блоке с силовым трансформатором, то статизм на стороне высшего напряжения силового трансформатора может доходить до $13\div14\%$.

Для компенсации реактивного сопротивления силового трансформатора промежуточный трансформатор тока ПТТк включается на ток трансформатора тока синхронной машины таким образом, что с ростом реактивной нагрузки напряжение, подаваемое на вход канала напряжения регулятора, уменьшается; напряжение на выводах синхронной машины увеличивается, а на стороне высшего напряжения силового трансформатора поддерживается постоянным со статизмом, величину которого можно регулировать. Минимальная величина статизма ограничивается условиями устойчивого распределения реактивных нагрузок между синхронными машинами, параллельно работающими через трансформаторы на шины высшего напряжения, и составляет $2\div4\%$.

Аналогично, если несколько синхронных машин, снабженных регуляторами, работают параллельно на общие шины, то вследствие трудности с обеспечением устойчивого распределения реактивных нагрузок между ними. Для того, чтобы этого избежать, промежуточный трансформатор тока ПТТст включается на ток статора синхронной машины. При включении БКТ и ПТТст с ростом реактивной нагрузки подаваемый на вход канала напряжения сигнал увеличивается, а на выводах синхронной машины напряжение уменьшается со статизмом, величину которого можно регулировать.

Напряжение после БКТ поступает в канал напряжения блока БН, в котором осуществляется выпрямление и фильтрация входного напряжения и определение величины и знака отклонения напряжения синхронной машины ΔU от уставки. Выпрямленное и отфильтрованное напряжение синхронной машины подается на пассивный дифференциатор D , где преобразуется в сигнал производной U' , а затем совместно с сигналом ΔU подается на суммирующий усилитель Y , осуществляющий суммирование поступающих на его вход сигналов и усиление их.

Подаваемое в блок БН напряжение источника повышенной частоты «от ПЧМ» служит источником «подпорного» напряжения, обеспечивающего правильную работу регулятора при близких коротких замыканиях. Характеристика канала напряжения без подпора такова, что прямая пропорциональная зависимость между отклонением напряжения синхронной машины от уставки и выходом канала напряжения сохраняется без ограничений при росте напряжения выше уставки; при уменьшении напряжения синхронной машины линейная зависимость сохраняется только до напряжения $\approx 0,6 U_{\text{ном}}$: при дальнейшем уменьшении напряжения синхронной машины выходное напряжение канала ΔU снижается, доходя до нуля при нулевом напряжении синхронной машины. Для обеспечения сигнала, достаточного для форсирования возбуждения при близких коротких замыканиях, в схеме применен дополнительный «подпорный» выпрямитель, питающийся от независимого источника повышенной частоты. Выпрямленное напряжение «подпорного» выпрямителя, составляющее во всех режимах работы синхронной машины величину порядка $0,55 U_{\text{ном}}$, включается параллельно выпрямленному входному напряжению канала напряжения и препятствует его уменьшению ниже $0,55 U_{\text{ном}}$, обеспечивая тем самым форсирование возбуждения синхронной машины при значительных посадках напряжения в сети.

Изменение уставки напряжения регулятора может осуществляться с помощью потенциал-регулятора ПР как вручную, так и автоматически воздействием на его приводы — двигатель изменения уставки ДИУ1 либо сельсин ДИУ2. Оба привода действуют на ротор потенциал-регулятора через механический дифференциал. Через двигатель ДИУ1 осуществляется индивидуальное управление уставкой регулятора с пульта управления, от устройства подгонки уставки напряжения при самосинхронизации синхронной машины ПУС, от устройства подгонки уставки напряжения генератора при точной синхронизации ПУН, от ограничителя перегрузки ОП и ограничителя минимального возбуждения ОМВ, от схемы уравнивания реактивной мощности системы группового регулирования возбуждения. Через сельсин ДИУ2 осуществляется воздействие на уставку от центрального регулятора

напряжения ЦРН системы группового регулирования возбуждения.

Устройство подгонки уставки напряжения при самосинхронизации (ПУС) при подаче сигнала на синхронизацию осуществляет подгонку уставки напряжения регулятора к напряжению сети воздействием на ДИУ1 и шунтирование выхода регулятора на выходе фильтров усилителей форсировочной и рабочей групп возбудителя Ф1 и Ф2. При подаче возбуждения на синхронной машине, включенной методом самосинхронизации, устанавливается ток возбуждения, определяемый настройкой возбудителя. Включение регулятора производится по окончании подгонки уставки.

При осуществлении точной синхронизации на вход блока ПУН подается напряжение синхронного генератора и напряжение сети; при разнице этих напряжений ПУН воздействует на устройство дистанционного изменения уставки регулятора, подгоняя напряжение генератора к напряжению сети. В регуляторах для синхронных компенсаторов ПУН не устанавливается.

1.4.2. Канал частоты.

Для получения сигналов пропорциональных изменению и производной частоты Δf , f' , используется блок частоты и защиты БЧЗ. Основные элементы БЧЗ — измеритель частоты, питающийся от трансформатора напряжения синхронной машины после БКТ, и усилитель, питающийся от ПЧМ. Выходное напряжение БЧЗ, пропорциональное отклонению частоты от номинальной, с помощью пассивного дифференциатора D и канала частоты КЧ преобразуется в сигнал производной f' и изменения частоты Δf ; затем эти сигналы подаются на вход суммирующего магнитного усилителя Y .

Введение в закон регулирования сигналов, пропорциональных производным режимных параметров (производной напряжения, частоты, тока ротора — см. ниже) в сочетании с быстродействующей системой возбуждения обеспечивает высокое качество регулирования, повышение пределов статической и динамической устойчивости электропередачи, эффективное демпфирование качаний в энергосистеме. Однако в некоторых режимах, например, в момент отключения короткого замыкания, при сбросах нагрузки, по цепям производных поступают ложные сигналы на развозбуждение либо форсирование возбуждения синхронной машины. Поэтому в регуляторе предусмотрен ряд блокировок:

а) в БЧЗ входит защитное устройство, блокирующее действие сигналов Δf и f' при повышении частоты напряжения синхронного генератора вследствие 100%-ного сброса нагрузки (откл. f' , Δf). Устройство предотвращает нежелательное в этом случае форсирование возбуждения, которое может быть вызвано работой цепей Δf и f' . В регуляторах для синхронных компенсаторов защитное устройство не используется и отключается специальными накладками;

б) аналогично блокирование сигналов Δf и f' при повышении частоты напряжения генератора, возникающем вследствие отключения генераторного выключателя, производится блок-контактом выключателя (сигнал «от выкл.», см. рис. 1);

в) расположение в блоке напряжения устройство релейного форсирования возбуждения РФ предназначено для компенсации сигнала на развозбуждение, поступающего по цепям производных напряжения и частоты в момент отключения короткого замыкания.

Устройство релейного форсирования возбуждения включается на выход канала напряжения, срабатывает при снижениях напряжения, подает в суммирующий усилитель постоянный по величине сигнал на форсирование возбуждения синхронной машины; поскольку реле имеет задержку на отпадание, сигнал на форсирование сохраняется в течение $\approx 0,2$ с. после отключения короткого замыкания. Источником для сигнала форсирования служит выпрямитель В.

1.4.3. Канал производной тока ротора.

Для получения сигнала производной тока ротора I'_r напряжение от источника напряжения, пропорционального току ротора (трансформатора постоянного тока ТПТ), поступает в блок ограничения двукратного тока ротора БОР-21, который наряду с другими функциями, осуществляет фильтрацию напряжения ТПТ. Отфильтрованное напряжение ТПТ поступает в пассивный дифференциатор D , где преобразуется в сигнал I'_r , а затем поступает на вход суммирующего усилителя. Панель сопротивлений ПС служит нагрузкой для ТПТ.

В качестве источника напряжения, пропорционального току ротора, может использоваться установленный во второй панели блок тока БТЛ-5-2, который включается на трансформатор тока вспомогательного генератора, питающего возбудитель; трансформатор тока должен измерять полный ток ротора.

1.4.4. Ограничитель перегрузок.

Большинство современных крупных синхронных машин и их возбудители имеют ограничение по предельно допустимому току статора и ротора: максимально допустимый ток ротора не должен превосходить двукратного по отношению к номинальному; меньшие перегрузки разрешаются в течение времени, зависящего от кратности перегрузки. Поэтому для обеспечения надежной работы синхронной машины при перегрузках в регуляторе предусмотрены специальные устройства: блок ограничения двукратного тока ротора БОР-21 и ограничитель перегрузки ОП.

При достижении током ротора величины, составляющей $(1,8 \div 2,0) I_{rot, nom}$, и срабатывании реле двукратного тока ротора (от реле 2 I_{rot} , см. рис. 1) срабатывает узел ограничения форсирования, расположенный в блоке БОР-21, и ограничивает величину выходного напряжения усилителя форсиро-

вочной группы регулятора сигналом, соответствующим току ротора, близкому к двукратному, при нагревом до номинальной температуре ротора и номинальном напряжении питания возбудителя (сигнал к фильтру усиителя форсировочной группы Ф1).

Если, несмотря на вступление в работу узла ограничения форсирования, ток ротора превосходит величину $(1,8 \div 2,0) I_{rot, nom}$, БОР-21 осуществляет регулирование возбуждения синхронной машины по отклонению тока ротора ΔI_{rot} от указанного значения, воз действуя непосредственно на систему управления возбуждения (СУФ) и уменьшая ток ротора до требуемого значения.

Если в качестве возбудителя используется тиристорный преобразователь, имеющий несколько параллельно включенных ветвей в плечах, то при выходе из строя части ветвей тиристорного возбудителя в блоке БОР-21 автоматически уменьшается как величина уставки ограничения выходного напряжения усилителя форсировочной группы, так и величина тока ротора, при которой вступает в работу регулирование по ΔI_{rot} .

Датчиком тока ротора для БОР-21 служит ТПТ либо БТЛ-5-2.

Ограничение тока ротора двукратной величиной не ухудшает предела динамической устойчивости электропередач, т. к. при коротких замыканиях за время действия основных защит ток ротора не нарастает до величины, превышающей двукратную.

Ограничение перегрузки по току ротора (статора) синхронной машины осуществляется с помощью блока ограничения перегрузок ОП. Сигнал тока ротора поступает в ОП после блока БОР-21, сигнал тока статора — от блока тока БТЛ-5-1, преобразующего ток от трансформатора тока синхронной машины в напряжение, ему пропорциональное. Источник напряжения повышенной частоты ПЧМ используется для питания магнитного усилителя ОП. При вступлении в работу ограничителя перегрузки по цепи « ΔI_{rot} » (см. рис. 1) производится регулирование по отклонению тока от номинальной величины; по цепи «к ДИУ-1» производится снижение уставки напряжения; по цепи «к ПР» — запоминание уставки напряжения синхронной машины.

1.4.5. Блок выбега БВ.

Поддержание тока ротора постоянным на уровне тока холостого хода в режимах останова турбогенераторов атомных электростанций осуществляется с помощью блока выбега БВ.

При подаче сигнала на останов генератора регулятор (блок выбега БВ) отключает канал ΔU и включает регулирование по отклонению тока ротора от тока холостого хода ΔI_{xx} . Поскольку напряжение генератора в режиме останова уменьшается, для обеспечения нормальной работы регулятора производится переключение питания регулятора с собственных нужд возбудителя на собственные нужды станции.

Датчиком тока ротора при останове служит блок тока БТЛ-5-2. Использование ТПТ в качестве датчика тока для БВ не допускается вследствие малой точности ТПТ при токах холостого хода и наличия в схеме АРВ-СД электрической связи между блоками ОП и БВ.

1.4.6. Ограничитель минимального возбуждения ОМВ.

Для предотвращения чрезмерного увеличения потребляемой генератором реактивной мощности в режимах недовозбуждения служит блок ограничения минимального возбуждения ОМВ. Величина реактивной нагрузки генератора при недовозбуждении ограничивается как условиями нагрева, так и условиями устойчивости. Повышенный нагрев генератора при недовозбуждении объясняется возрастанием потоков рассеяния в зоне лобовых частей обмотки статора, следствием которого является повышение температуры крайних пакетов активной стали, нажимных плит и т. д. Характеристика ограничителя зависит от конструктивных особенностей генератора и настраивается по следующему закону:

$$\frac{Q}{U_r} - K \frac{P}{U_r} = -A,$$

т. е. величина допустимой реактивной нагрузки снижается пропорционально напряжению.

Ограничение величины потребляемой генератором реактивной мощности может определяться также условиями статической устойчивости. В этом случае блок ОМВ может быть настроен на следующую характеристику

$$\frac{Q}{U_r^2} - K \frac{P}{U_r^2} = -A.$$

Выбирая величины K и A в соответствии соотношениями

$$A = \frac{1}{X_q}, \quad K = \frac{1}{\operatorname{tg} \delta_{ro}},$$

можно обеспечить вступление в работу ограничителя при определенном заданном значении внутреннего угла генератора δ_{ro} .

При наличии регулятора возбуждения типа АРВ-СД ограничивающим условием оказывается, как правило, нагрев генератора. Последнее объясняется тем, что допустимая по условиям устойчивости величина внутреннего угла генератора обычно близка к 90° .

Выходной сигнал ОМВ действует как на суммирующий усилитель регулятора по цепи «огр. мин.», так и на повышение уставки регулятора по цепи «к ДИУ 1».

1.4.7. Суммирующий усилитель У.

Суммирующий магнитный усилитель У, осуществляющий суммирование и усиление входных сигналов имеет один первый У1 и два вторых каскада У2-1 и У2-2 для управления форсировочной и рабочей группами возбудителя при двухгрупповом возбудителе.

При одногрупповом возбудителе управление возбудителем осуществляется от усилителя форсировочной группы У2-1.

Выходные напряжения усилителей фильтруются с помощью фильтров Ф1 и Ф2, обеспечивающих допустимый уровень пульсаций на входе системы управления возбудителем.

Первый каскад усилителя имеет отрицательную обратную связь, улучшающую условия устойчивой работы усилителя; обратной связью охвачен усилитель У2-2; кроме того, с выхода усилителя У2-1 на вход У1 предусмотрена обратная связь, улучшающая линейность характеристики, уменьшающая «дрейф» и постоянную времени.

Для расширения зоны устойчивой работы на холостом ходу синхронной машины при наличии сигнала U' усилитель охвачен гибкой отрицательной обратной связью по напряжению выхода второго каскада (корректирующая цепь КЦ).

Для линеаризации характеристик системы регулятор—возбудитель и уменьшения, постоянных времени в регулятор вводится жесткая обратная связь ЖОС по напряжению возбудителя, кроме того, вводится гибкая обратная связь ГОС по напряжению возбудителя, способствующая устранению высокочастотных колебаний в системе. Напряжение возбудителя подается в усилитель через делитель ДБОС и блок обратной связи БОС. Блок БОС состоит из потенциометров и разделительного устройства и предназначен для формирования и регулирования сигналов жесткой и гибкой обратной связи и потенциального разделения цепей регулятора и высоковольтных цепей ротора.

Предусмотрена возможность при необходимости работать без разделительного устройства блока БОС, надежная работа регулятора обеспечивается при этом благодаря тому, что изоляция всех цепей, связанных с возбудителем, и цепей ЖОС и ГОС рассчитана на полное напряжение возбудителя.

Питание магнитных усилителей, а также некоторых других цепей регулятора осуществляется от двух стабилизированных преобразователей частоты ПЧМ, являющихся источниками напряжения повышенной частоты.

1.4.8. Блок слежения уставки ручного регулирования БСУР.

БСУР предназначен для уменьшения бросков тока и напряжения синхронной машины при отключении регулятора и переводе на ручное управление. При отключении регулятора на синхронной машине устанавливается режим, определяемый блоком ручного регулирования уставки системы сеточного управления БРУ.

БСУР осуществляет сравнение величины выходного напряжения суммирующего усилителя и блока ручного регулирования уставки системы сеточного управления БРУ. При наличии несоответствия между этими напряжениями, являющегося результатом изменения режима работы синхронной машины, БСУР осуществляет воздействие на БРУ в сторону уменьшения этого несоответствия, т. е. изменяет уставку ручного регулирования системы сеточного управления.

1.5. Устройство и работа блоков регулятора.

1.5.1. Блок компаундирования по току БКТ и промежуточные трансформаторы тока ПТТ.

Схема блока БКТ приведена на рис. 2. Сопротивления R_{A4} , R_{C4} предназначены для стабилизации внешней характеристики синхронной машины; сопротивления R_{A1} , R_{A2} , R_{A3} , R_{C1} , R_{C2} , R_{C3} — для компенсации реактивного сопротивления силового трансформатора. Величина каждого сопротивления 1,5 Ома.

На рис. 3 приведена схема включения БКТ и ПТТ, обеспечивающая компенсацию реактивного сопротивления силового трансформатора; на рис. 4 — векторные диаграммы, поясняющие работу БКТ и ПТТ в этой схеме. В режиме выдачи реактивной мощности при $\cos\phi=0$ напряжение, подаваемое на вход канала напряжения АРВ-СД, меньше напряжения синхронной машины; в режиме выдачи генератором активной мощности при $\cos\phi=1$ величина напряжения, подаваемого на вход канала напряжения АРВ-СД, практически равна по величине напряжению синхронной машины, — изменяется только фаза.

В канал напряжения АРВ подается сигнал от трансформатора напряжения за вычетом падения напряжения от тока синхронной машины на двух сопротивлениях БКТ в каждой фазе: R_{A1} , R_{A2} (R_{C1} , R_{C2}).

В системе уравнивания реактивных нагрузок, требующей полной компенсации реактивного сопротивления силового трансформатора, используются дополнительные сопротивления R_{A3} , R_{C3} .

Промежуточные трансформаторы тока (рис. 9) служат для потенциального разделения цепей регулятора и трансформаторов тока и согласования их входных и выходных параметров. Цепи регулятора рассчитаны таким образом, что при номинальном токе трансформатора тока синхронной машины ток в сопротивлениях БКТ должен составлять 5А. Поэтому при номинальном вторичном токе трансформатора тока 5А используемый в схеме стабилизации ПТТ имеет коэффициент трансформации 5/5.

В схеме компенсации реактивного сопротивления силового трансформатора используется суммарный ток трансформаторов тока машин, работающих блоком на один трансформатор, поэтому тип промежуточных трансформаторов тока зависит от суммарного вторичного тока трансформаторов тока, т. е. от количества машин, работающих параллельно на один трансформатор:

при работе двух машин на один трансформатор ПТТ-10/5;

при работе трех машин на один трансформатор ПТТ-15/5;

при работе четырех машин на один трансформатор ПТТ-20/5.

1.5.2. Блок напряжения БН.

Схема блока приведена на рис. 6.

Выходной трансформатор блока БН представляет собой группу из трех однофазных трансформаторов Тр2-Тр4, соединенных

в звезду по первичной обмотке. Применение трех однофазных трансформаторов вместо одного трехфазного позволяет улучшить симметрию и уменьшить величину составляющей 100 Гц в кривой выпрямленного напряжения на выходе трехфазного мостового выпрямителя $D15 \div D26$. Этой же цели служит сопротивление $R8$ в фазе В, позволяющее устранивать несимметрию фазных напряжений, возникющую из-за падения напряжения на сопротивлениях БКТ от тока, потребляемого сопротивлениями напряжения от трансформатора на каналом напряжения от трансформатора на сопротивлению БКТ в фазе А, либо С.

В выпрямителе канала напряжения, как и в других блоках регулятора, используются кремниевые диоды; для повышения надежности применено последовательное включение диодов.

Фильтр канала напряжения, снижающий величину переменной составляющей частоты 100 Гц и выше в кривой выпрямленного напряжения, выполнен по трансформаторной схеме.

Сигнал отклонения напряжения от уставки ΔU получается с помощью нелинейного измерительного моста на стабилитронах $D27 \div D86$; для увеличения надежности в блоке напряжения, как и в других блоках, применено параллельное включение стабилитронов.

Трансформатор Тр5 и выпрямители Д99-Д106 служат для создания «подпорного» напряжения. Выпрямители Д107, Д108 препятствуют протеканию тока от канала напряжения по цепям подпора в режимах, когда напряжение канала напряжения выше напряжения подпора и выпрямитель подпора не работает.

Релейное форсирование возбуждения выполнено с помощью реле РФ2 типа РП-7, емкости С28, С29 обеспечивают задержку на отпадение контактов реле. Сопротивления $R19 \div R25$ и стабилитроны $D113 \div D115$ предназначены для регулирования уставки на срабатывание реле; пределы регулирования 80-93% от уставки напряжения синхронной машины. Стабилитрон $D112$ повышает коэффициент возврата реле. Выпрямитель $D111$ препятствует протеканию тока в реле при напряжениях, превышающих уставку, что уменьшает нагрузку канала напряжения.

В случае выполнения возбудителя по схеме самовозбуждения с серийными трансформаторами во время близких коротких замыканий возможно уменьшение напряжения возбуждения длительностью 20-40 мс вследствие наличия постоянной времени в регуляторе. Для устранения этого явления применено реле РФ1, включающееся при понижении напряжения на входе АРВ на 15%. Реле РФ1 действует форсированное возбуждение, возле форсировочная группой вентилем.

Трансформатор Тр1 и мостовой выпрямитель $D1 \div D8$ служат источником постоянного напряжения 24 В, которое используется в це-

пях, содержащих контакты реле РП-7. Выбранная величина постоянного напряжения обусловлена необходимостью обеспечения надежной работы контактов реле РП-7, имеющих малые зазоры ($\approx 0,1$ мм).

Емкости $C_5 \div C_8$ предназначены для фильтрации сигнала на форсирование возбуждения.

Потенциал-регулятор, осуществляющий изменение уставки напряжения, представляет собой дифференциальный сельсин ДС со схемой обмотки АД, соединенный с входными трансформаторами блока напряжения Тр2 \div Тр4; обмотки статора сельсина питаются от отпаек на первичной стороне, а обмотки ротора включаются последовательно со вторичными обмотками трансформаторов; вторичное напряжение трансформаторов Тр2 \div Тр4 зависит от угла поворота ротора сельсина.

Индивидуальное изменение уставки напряжения осуществляется с помощью однофазного двигателя М, емкость С1 предназначена для обеспечения пуска двигателя. Изменение уставки от центрального регулятора напряжения системы группового регулирования возбуждения осуществляется с помощью сельсина Сс. Оба привода воздействуют на ротор потенциал-регулятора через механический дифференциал (рис. 7), осуществляющий независимое вращение ротора потенциал-регулятора от каждого из двух приводов и суммирование углов поворота при одновременной работе обоих приводов.

Концевые выключатели КВ1 и КВ2 служат для отключения АРВ из системы группового регулирования при крайних положениях потенциал-регулятора.

Фрикционные муфты, осуществляющие связь между двигателями и ротором потенциал-регулятора, предохраняют ротор от повреждений в режимах, когда двигатели работают, а ротор стоит на упоре (замкнуты КВ1 либо КВ2).

Рукоятка ручного привода потенциал-регулятора позволяет от руки изменять уставку напряжения регулятора.

На корпусе потенциал-регулятора расположены два запоминающих устройства (ЗУ), предназначенных для запоминания положения вала и ограничения его вращения в определенных режимах работы машины. Каждое ЗУ состоит из фрикционной муфты с электромагнитом, упора и заводной пружины.

Фрикционная муфта состоит из двух частей: контактного элемента, жестко закрепленного на валу, и подвижного элемента, имеющего относительно вала две степени свободы — в осевом направлении и вращении вокруг оси. При отсутствии команды на запоминание или ограничение вал устройства и закрепленные на нем элементы муфт врашаются в любом направлении вместе с контролируемым валом. Подвижные элементы муфт зафиксированы у неподвижных упоров с помощью заводных пружин.

При поступлении сигнала на любую из фрикционных муфт она замыкается и вал

устройства вместе с контролируемым валом имеет возможность поворачиваться только в сторону от упора, преодолевая сопротивление заводной пружины. При этом упор становится началом отсчета угла поворота вала и соответствует исходному положению вала в момент подачи сигнала.

В блоке напряжения расположено устройство подгонки уставки напряжения синхронной машины при самосинхронизации генератора и при включении в сеть синхронного компенсатора ПУС, включающее в себя реле РПМ, РПБ, РПУ (см. рис. 6). При подаче сигнала на самосинхронизацию (на клемму 28 блока БН) срабатывает реле РПУ; контактами 3—4 и 5—6 шунтирует выход регулятора; контактом 7—8 замыкает цепи катушек реле РПБ и РПМ, включенных на напряжение ΔU . Пока существует разница между напряжением сети и уставкой напряжения синхронной машины ($\Delta U \neq 0$), одно из реле, РПБ либо РПМ, находится в сработанном состоянии; при этом срабатывают реле РУБ или РУМ, изменяя уставку регулятора, а реле РПУ удерживается в сработанном состоянии.

После подгонки уставки ($\Delta U = 0$) размыкаются контакты реле РПБ (РПМ), затем реле РУБ (РУМ), после них РПУ, и регулятор вводится в работу. Для надежной работы схемы реле РПУ имеет задержку на отпадение контактов.

В схеме предусмотрена возможность включения регулятора без подгонки уставки напряжения, что предназначено, в основном, для синхронных компенсаторов. Для этого положительный полюс источника напряжения 24 В подается в цепь, обеспечивающую самоудержание РПУ (на клемму 39) через кнопку. При размыкании кнопки РПУ обесточивается, и регулятор вводится в работу независимо от уровня напряжения, которое он поддерживает.

1.5.3. Операционный блок ОБ.

Операционный блок ОБ (рис. 10) включает в себя потенциометры, регулирующие коэффициенты усиления по входным каналам; дифференциаторы; суммирующий усилитель УМС; схему, создающую зону нечувствительности; выходные фильтры Ф1 и Ф2.

Регулирование коэффициентов усиления производится равными ступенями; одна ступень соответствует десятой части максимального коэффициента усиления.

Дифференциаторы выполнены на пассивных элементах RC.

Схема суммирующего магнитного усилителя приведена на рис. 11. Каждый из трех каскадов усилителя представляет собой усилитель с самонасыщением, выполненный по двухтактной дифференциальной схеме с суммированием напряжений плеч на балластных сопротивлениях. Сердечники тороидальной формы из пермаллоя марки 79 НМ, обладающие высокой магнитной проницаемостью и малой величиной коэрцитивной силы.

Первый каскад VI имеет 14 обмоток управления, предназначенных для суммирования входных сигналов. 12 обмоток выполне-

ны с изоляцией, рассчитанной на испытательное напряжение 1 кВ между обмотками и 2 кВ относительно корпуса блока; две обмотки 1ВН и 2ВН, предназначенные для включения обратных связей по напряжению возбудителя, рассчитаны на испытательное напряжение 7,5 кВ относительно корпуса блока.

Первый каскад работает на обмотку управления усилителя У2-1 через малое активное сопротивление, благодаря чему он имеет высокий коэффициент усиления по току. Обмотка управления усилителя У2-2 включена на выход усилителя У2-1.

Нагрузочные сопротивления вторых каскадов равны балластным и составляют 800 Ом.

Рабочие обмотки, а также обмотки смещения первого каскада питаются от источника стабилизированного напряжения, что снижает дрейф нуля усилителя при изменении напряжения питания. Стабилизация напряжения питания рабочих обмоток осуществляется с помощью стабилитронов Д23—Д28; стабилизация смещения осуществляется с помощью стабилитронов Д29, Д30. Потенциометр в цепи смещения первого каскада R56 служит для установки нулевого напряжения на выходе усилителя при отсутствии сигналов на входе.

Усилитель У2-1 осуществляет управление форсировочной группой возбудителя; усилитель У2-2 осуществляет управление рабочей группой возбудителя. Однако, при необходимости, управление форсировочной группой может производиться от У2-2, а рабочей — от У2-1, для чего в выходных цепях усилителей установлены специальные перемычки (6—7, 8—9, 10—11, 12—13, 14—15, 16—17 — см. рис. 10).

На выходе усилителя, работающего на форсировочную группу возбудителя, включена специальная схема, создающая зону нечувствительности регулятора при управлении форсировочной группой двухгруппового возбудителя (рис. 10). Схема состоит из стабилитронов Д7—Д22, диодов Д3—Д6 и сопротивлений R43—R46; с помощью этой схемы создается требуемое распределение токов двухгруппового возбудителя при управлении со стороны регулятора.

При необходимости (например, при работе с одногрупповым возбудителем) схема может быть отключена и не использоваться (закорачиваются клеммы «+» фильтра Ф1 и «+выход Ф», см. рис. 10).

Схема выходных фильтров Ф1 и Ф2 приведена на рис. 12.

Коэффициент усиления по контрольному входу (по обмотке 75 витков) усилителя У2-1 80 В/мА $\pm 7\%$.

Коэффициент усиления по контрольному входу (по обмотке 75 витков) усилителя У2-2 120 В/мА $\pm 7\%$.

1.5.4. Блок обратной связи БОС и делитель к блоку обратной связи ДБОС.

Блок обратной связи БОС (рис. 13) состоит из модулятора, разделительных трансфор-

маторов, демодулятора и потенциометров для регулирования коэффициентов усиления по цепям ЖОС и ГОС.

Модулятор преобразует постоянное напряжение на выходе блока $U_{\text{вх}}$ в переменное напряжение на обмотках 1—2 трансформаторов Тр2, Тр3, амплитуда которого пропорциональна входному постоянному напряжению.

Схема модулятора состоит из двух симметричных частей, включающих в себя вторичные обмотки 3—4, 5—6 трансформатора Тр1, связанные с ними сопротивления и выпрямители.

Модулирующим напряжением является переменное напряжение на обмотках 3—4, 5—6 трансформатора Тр1. Наличие двух симметричных частей обеспечивает работу модулятора в положительный и отрицательный полупериод модулирующего напряжения.

В тот полупериод модулирующего напряжения, когда выпрямители, включенные последовательно со вторичной обмоткой трансформатора Тр1, проводят модулирующий ток (например, проводят ток выпрямители Д11, Д12, включенные последовательно с обмоткой 3—4 трансформатора Тр1), напряжение на обмотке 1—2 трансформатора Тр3 равно нулю, т. к. входное напряжение $U_{\text{вх}}$ «запирается» встречным модулирующим напряжением. В следующий полупериод, когда выпрямители Д11—Д12 «запирают» модулирующее напряжение, по цепи R24, Д35, Д36 (либо по цепи R23, Д33, Д34, в зависимости от полярности входного напряжения) в обмотку 1—2 трансформатора Тр3 проходит импульс входного напряжения.

Вторая часть схемы модулятора, связанная с обмоткой 5—6 трансформатора Тр1, работает аналогично и создает импульсы на обмотке 1—2 трансформатора Тр2.

При изменении полярности входного сигнала фаза переменного напряжения на обмотках 1—2 трансформаторов Тр2 и Тр3 меняется на 180° .

Форма модулирующего напряжения близка к прямоугольной; такая форма получается вследствие резонанса напряжений, который создается в первичной цепи трансформатора Тр1 с помощью емкостей C1—C4. Импульсы напряжения на обмотках 1—2 трансформаторов Тр2, Тр3 также близки к прямоугольным, т. к. повторяют форму модулирующего напряжения.

Входное постоянное напряжение, преобразованное в модуляторе в переменное, трансформируется разделительными трансформаторами Тр2, Тр3 и выпрямляется в демодуляторах. Для уменьшения связи по цепям ГОС и ЖОС каждая цепь выполнена со своим демодулятором. Процесс выпрямления в цепи в модуляторе аналогичен процессу коммутации в Тр2 и Тр3 близка к прямоугольной, пульсации напряжения после демодуляторов небольшие; для уменьшения пульсаций установлены фильтрующие емкости C11—C16.

Регулируемые сопротивления в цепях ЖОС и ГОС выполнены на двухплатных переключателях таким образом, что при любом положении движка переключателя суммарное сопротивление в каждой из цепей составляет примерно 3 кОм.

Делитель к блоку обратной связи (рис. 14) предназначен для согласования входных параметров блока БОС, максимальное входное напряжение которого составляет 12 В, с параметрами возбудителей, максимальное выходное напряжение которых значительно превышает входное напряжение блока БОС и может изменяться в широких пределах в зависимости от типа возбудителей. При номинальном напряжении ротора до 900 В напряжение ротора включается на клеммы 2, 3; до 1200 В — на клеммы 1, 3; до 1700 В — на клеммы 1, 4.

1.5.5. Блок частоты и защиты БЧЗ.

Схема блока частоты и защиты приведена на рис. 15. БЧЗ состоит из двух узлов: блока частоты, содержащего измерительный и усилительный элементы, и блока защиты.

Измерительный элемент блока частоты представляет собой два резонансных контура Др2, С19, С20 и Др3; С21, настроенных на резонанс при частотах ≈ 45 Гц и ≈ 55 Гц. Выпрямленное и отфильтрованное напряжение резонансных контуров подается на обмотки управления магнитного усилителя БЧЗ УМ-А, УМ-Б с противоположной полярностью. Настройка резонансных контуров и усилителя производится с таким расчетом, что при изменении частоты от ≈ 48 до ≈ 52 Гц выходное напряжение усилителя изменяется прямо пропорционально частоте, а при частоте ≈ 50 Гц равно нулю. Усилитель выполнен по схеме с самонасыщением на сердечниках из пермаллоя марки 79 НМ; применена дифференциальная схема с суммированием напряжений плеч на балластных сопротивлениях R35, R36. Усилитель имеет отрицательную обратную связь (обмотка 1) по напряжению выхода для уменьшения дрейфа, улучшения линейности и гибкую обратную связь (обмотка 4) для регулирования постоянной времени. Фильтр выходного напряжения усилителя (Др5, С45 \div С47) выполнен по трансформаторной схеме. Цепи смещения усилителя питаются от стабилизированного источника (стабилитроны Д87 \div Д94).

Установленный в цели питания усилителя (в цепи 110 В, 450 Гц) стабилизатор напряжения состоит из LC-фильтра (Др4, С28 \div С33), нагруженного на активное сопротивление R25; стабилитроны Д67 \div Д86 стабилизируют выходное напряжение фильтра. Стабилизатор предназначен для уменьшения паразитных связей по цепям 110 В, 450 Гц.

Стабилитроны Д35 \div Д50. Стабилизирующие входное напряжение измерительных цепей, предназначены для устранения паразитных связей по цепям 100 В, 50 Гц.

Блок защиты отключает каналы регулирования по изменению напряжения и производной частоты, если напряжение генератора

и скорость изменения частоты одновременно увеличиваются и достигают величин, имеющих место при сбросе нагрузки.

Реле Р1, фиксирующее возрастание напряжения, включено на выход схемы эталонного напряжения (трансформатор Тр1 с выпрямительным мостом Д1 \div Д8, фильтр, стабилитроны Д9 \div Д32), питающегося от трансформатора напряжения синхронной машины. Величину уставки по напряжению можно регулировать сопротивлениями R4 \div R6 в пределах 110 \div 125% от номинального напряжения. Реле Р5, фиксирующее скорость изменения частоты, включено на выход блока частоты. Величину уставки по производной частоты можно регулировать в пределах 1 \div 8 Гц/с.

При повышении напряжения и производной частоты выше уставок срабатывания реле Р1 и Р5 срабатывает реле Р3 и контактами 8—9 и 10—11 шунтирует цепи изменения и производной частоты (контакт 3—5 реле Р4 при этом вначале замкнут, после срабатывания Р3 он шунтируется его контактом 4—5).

Цепь, состоящая из контакта 12—13 реле Р3, выпрямителя Д33 и сопротивления R11, предназначена для того, чтобы не произошло отпускание схемы блокировки при достижении усилителем БЧЗ потолочного напряжения.

Реле Р2, имеющее уставку по напряжению срабатывания 125 \div 140% от номинального напряжения, обеспечивает работу схемы блокировки в случае отказа реле Р1 либо Р5.

В режиме глубоких синхронных качаний машины, возникающих после отключения короткого замыкания при асинхронном ходе, возможны значительные повышения напряжения и частоты, однако отключение сигналов Δf , f' нежелесообразно. Отстройка от качаний, возникающих после отключения короткого замыкания, производится с помощью регулируемого сопротивления R13.

При асинхронном ходе, когда контакт Я—Л реле Р1 замкнут, а контакт Я—П реле Р5 по-переменно замыкается и размыкается, периодического срабатывания реле Р3 не происходит вследствие того, что контакт 3—5 реле Р4 имеет задержку на отпадение, превышающую возможную длительность качаний (8 \div 10 с); Р3 находится в обесточенном состоянии, сигналы Δf , f' не отключаются.

Линейная зависимость выходного напряжения от частоты обеспечивается в диапазоне 48 \div 52 Гц.

1.5.6. Статический преобразователь частоты ПЧМ.

Статический преобразователь частоты ПЧМ состоит из статического умножителя частоты (удвоятеля), входного стабилизатора напряжения, компенсирующих емкостей С28 \div С33 и выходного трансформатора Тр10 (рис. 8).

Удвоитель состоит из девяти трансформаторов Тр1 \div Тр9, работающих в режиме насыщения. Соотношение чисел витков и схема соединения обмоток выбраны из условия

создания симметричной девятифазной системы магнитных потоков при соединении первичных обмоток трансформаторов в сложную звезду. Вторичные обмотки всех трансформаторов соединяются в разомкнутый девятиугольник; при таком соединении выходное напряжение удевятерителя равно геометрической сумме э. д. с. всех вторичных обмоток. В режиме насыщения на выходе удевятерителя появляется э. д. с. нечетных гармоник, кратных числу сердечников, т. е. 9, 27 и т. д.

Линейные дроссели Др1–Др3, емкости С1–С27 и нелинейные индуктивности фаз удевятерителя составляют входной резонансный стабилизатор напряжения; емкости С1–С27 также уменьшают потребляемую удевятерителем реактивную мощность.

Компенсирующие емкости С28–С33, предназначенные для компенсации индуктивного сопротивления блока (продольная компенсация), улучшают внешнюю характеристику блока и повышают величину максимально отдаваемой мощности.

Номинальное напряжение питания 380 В, 50 Гц.

Номинальное выходное напряжение 110 В, 450 Гц.

Номинальная выходная мощность 200 ВА.

1.5.7. Ограничитель минимального возбуждения ОМВ.

В соответствии с рассмотренной ранее требуемой характеристикой

$$\frac{Q}{U_r} - K \frac{P}{U_r} = -A$$

блок ОМВ вступает в работу при определенном соотношении активной и реактивной мощностей генератора и напряжения на его выводах и воздействует на регулятор в сторону уменьшения потребляемой генератором реактивной мощности. Реализация данной характеристики ограничителя осуществляется следующим образом. Уравнение требуемой характеристики может быть представлено в виде:

$$I_p - K I_a = -A,$$

где $I_p = \frac{Q}{U_r}$, $I_a = \frac{P}{U_r}$ — реактивная и активная составляющие тока статора.

В соответствии с данным уравнением и выполнена принципиальная схема блока (рис. 16). Блок состоит из следующих элементов:

а) фазового дискриминатора ФД, вычисляющего величину $I_p - K I_a$ и состоящего из трансформаторов тока Тр1, Тр2, выпрямителей Д1–Д8 и Д11–Д18;

б) источника опорного напряжения; источник включает в себя трансформатор Тр3, мостовой выпрямитель Д29–Д36 и стабилизаторы;

в) выходных фильтров Ф1 и Ф2;

г) элементов, обеспечивающих регулирование коэффициента передачи и устойчивость работы блока (R6–R11, Д9, Д10, Д19, Д20,

С21, С37) при воздействии на суммирующий усилитель регулятора по цепи «огр. мин» (см. рис. 1);

д) релейной части, состоящей из реле Р1–Р4 и связанных с ними элементов и осуществляющей воздействие на уставку напряжения регулятора, отключение генератора от схемы группового регулирования возбуждения и сигнализацию работы ОМВ.

При вступлении в работу ОМВ срабатывает реле Р2 и с помощью реле-повторителя Р1 включает цепь на подъем уставки напряжения регулятора («+РУБ», клемма 15). Воздействие на уставку импульсное; выполнено с помощью пульс-пары, состоящей из реле Р3, сопротивления R27 и емкостей С45, С46. Импульсное воздействие на уставку обеспечивает более высокую точность реализации характеристики ограничителя.

Реле Р4 имеет уставку по току срабатывания несколько меньшую, чем Р2, и перед вступлением в работу ОМВ осуществляет отключение генератора от схемы группового регулирования возбуждения.

Контакты Я—П реле Р2 и Р4, шунтирующие сопротивления R23 и R25, предназначены для увеличения коэффициентов возврата реле.

Поскольку величина «K» в исходном уравнении характеризует с определенной точностью тангенс угла φ наклона требуемой характеристики ОМВ к оси абсцисс на плоскости I_a, I_p

$$K = \operatorname{tg}\phi,$$

настройка блока облегчена путем введения панели «Переключатель угла φ», позволяющей непосредственно установить в градусах угол φ.

1.5.8. Блок подстройки уставки напряжения при точной синхронизации ПУН.

Схема блока приведена на рис. 17.

Напряжения трансформаторов напряжения синхронизируемого генератора и сети подаются на трансформаторы Тр1 и Тр2 блока и выпрямляются выпрямительными мостами Д1–Д8 и Д11–Д18. Потенциометры R1, R3, R6, R8 служат для грубого и точного уравнивания напряжений на делителях при одинаковых напряжениях трансформаторов напряжения генераторов и сети. Поляризованные реле Р1, Р2 срабатывают (либо Р1, либо Р2) при наличии разницы напряжений генератора и сети и воздействуют на уставку напряжения генератора, подгоняя ее к напряжению сети.

Выпрямители Д9, Д10 установлены для уменьшения нагрузки на делители. Емкости С3–С8 и дроссель Др предназначены для фильтрации.

1.5.9. Блок ограничения двукратного тока ротора БОР-21.

Блок представлен на рис. 18. Схема, осуществляющая выделение сигнала, пропорционального отклонению тока ротора от двукратного, выполнена с помощью последовательной цепи стабилитронов Д31–Д70. Изменением количества последовательно включен-

ных стабилитронов можно изменять величину тока ротора, при которой вступает в работу ограничитель. Питание цепи стабилитронов ограничитель. Питание цепи стабилитронов ограничитель. Питание цепи стабилитронов ограничитель. Питание цепи стабилитронов ограничитель.

Реле ограничения форсирования РОФ является повторителем реле двукратного тока, установленного вне панели. При срабатывании реле двукратного тока ограничение выходного напряжения усилителя форсировочной группы осуществляется подключением на выход усилителя с помощью контактов РОФ цепи стабилитронов Д81-Д120. Изменяя количество последовательно включенных стабилитронов, можно менять величину выходного напряжения усилителя в режиме ограничения двукратного тока ротора.

При срабатывании схемы контроля ветвейтиристорного возбудителя в результате выхода из работы части параллельных ветвейтиристорного возбудителя происходит закорачивание части стабилитронов как в цепи Д31-Д70, так и в цепи Д81-Д120.

1.5.10. Блок ограничения перегрузки ОП.

На рис. 26 приведена блок-схема ограничителя перегрузки ОП.

При достижении током ротора (статора) величины $\approx 1,07$ от номинального срабатывает реле РФП, фиксирующее перегрузку, с помощью реле-повторителя Р7 включает измерительный орган ограничителя перегрузки. Вентили V_1, V_2 обеспечивают воздействие на ограничитель того тока, который имеет большую кратность перегрузки.

Измерительный орган ОП включает в себя функциональный преобразователь ФП, интегрирующий усилитель ИУ и эталонный элемент. Входное напряжение функционального преобразователя пропорционально току ротора (статора); выходное напряжение (рис. 26) приближенно пропорционально выражению

$$U_{\text{вых}} = (I^2_* - 1),$$

где I_* — ток обмотки ротора (статора) синхронной машины, выраженный в единицах номинального тока соответствующей обмотки.

Напряжение выхода функционального преобразователя подается на вход интегрирующего усилителя; выходное напряжение последнего пропорционально величине

$$U_{\text{вых}} = \int_0^t (I^2_* - 1) dt,$$

т. е. нагреву обмотки синхронной машины.

Напряжение выхода эталонного элемента соответствует величине максимально допустимого нагрева обмотки. По достижении выходным сигналом интегрирующего усилителя величины, соответствующей максимально допустимому нагреву, срабатывает выходное реле измерительного органа — двухобмоточное реле ограничения перегрузки РОП, включенное на разность напряжений интегрирующего усилителя и эталонного элемента, и с помощью реле-повторителей Р8 и Р9 включает исполнительное устройство ИУ, осущест-

вляющее воздействие на регулятор с целью снижения тока перегруженной обмотки до номинального:

а) реле Р9 включает схему снижения уставки напряжения регулятора. Для обеспечения устойчивости регулирования схема осуществляет импульсное воздействие на уставку, которое создается с помощью пульсары, собранной на реле Р4;

б) реле Р8 включает нелинейный измерительный мост, и пока ток перегруженной обмотки не снизится до номинального, осуществляется воздействие на суммирующий усилитель регулятора сигналом, пропорциональным отклонению тока от номинального.

Окончание процесса снижения тока возбуждения до номинального фиксируется реле Р2. Последнее отключает реле Р9, выводя из работы как статическую, так и астатическую схему воздействия на АРВ.

После ликвидации перегрузки блок ОП может обеспечивать один из двух режимов остыивания машины:

Режим 1 — ограничитель перегрузки поддерживает ток перегруженной обмотки постоянным и равным номинальному, не допуская повторных перегрузок в течение времени, необходимого для полного остыния синхронной машины при номинальном токе.

Режим 2 — во время остыния синхронной машины могут быть обеспечены повторные перегрузки. В этом случае учет нагрева производится по суммарному тепловому действию перегрузок. Допустимость осуществления такого режима должна быть согласована с заводом-изготовителем синхронной машины.

Режим 1 — обеспечивается с помощью обмотки 3—4 реле РОП, включаемой на выход интегрирующего магнитного усилителя kontaktom L—Я реле Р5, являющегося повторителем реле РОП (накладка выбора режимов находится в положении «реж. 1»).

При таком питании обмоток РОП его контакт, осуществляющий включение исполнительного устройства ограничителя перегрузки и поддержание тока перегруженной обмотки номинальным, остается замкнутым в течение времени, необходимого для снижения напряжения интегрирующего усилителя до напряжения отпускания реле РОП по обмотке 3—4. Это время устанавливается равным времени остыния синхронной машины.

В режиме 2 обмотка 3—4 реле РОП отключена, РОП удерживается в сработанном состоянии только по обмотке 1—2. Контакт РОП, осуществляющий включение исполнительного устройства и поддержание тока нагруженной обмотки номинальным, размыкается, разрешая повторную перегрузку, как

только напряжение $\int_0^t (I^2_* - 1) dt - U_{\text{эт}}$ снижается до напряжения отпускания РОП, т. е. практически как только ток снизится до номинального.

Задержка включения исполнительного устройства ОП при коротких замыканиях,

происходящих в процессе остывания синхронной машины, осуществляется контактом выходного реле Р3 схемы разрешения форсирования, установленным в цепи обмотки реле Р9 и имеющим задержку на замыкание. Схема разрешения форсирования возбуждения запускается реле Р2, включенным на выход нелинейного измерительного элемента, и срабатывает при снижении тока нагретой обмотки до величины порядка $0.98 I_{\text{ном}}$, размыкая контактом выходного реле Р3 цепь питания реле исполнительного устройства ограничителя перегрузки Р9 и препятствуя тем самым снижению тока перегруженной обмотки. При возникновении короткого замыкания обесточивается реле Р2, а затем и схема разрешения форсирования, однако замыкание контакта реле Р3 в цепи исполнительного устройства ограничителя перегрузки и введение в работу ограничителя происходит с выдержкой времени, которая может регулироваться элементами схемы разрешения форсирования.

После восстановления напряжения в энергосистеме автоматический возврат уставки напряжения производится следующим образом:

При возникновении перегрузки реле Р8 включает в работу запоминающее устройство, расположенное в блоке напряжения, и фиксирует положение потенциал-регулятора в момент перегрузки. При восстановлении напряжения в энергосистеме после перегрузки, поскольку произошло снижение уставки напряжения регулятора, ток перегруженной обмотки оказывается сниженным. При величине тока $\approx 0.9 \div 0.95$ от номинального срабатывает реле Р1, включенное на выход нелинейного измерительного моста, и включает цепь на подъем уставки («РУБ», см. рис. 20).

Воздействие на повышение уставки также импульсное.

Процесс повышения уставки напряжения прекращается в **следующих случаях:**

а) когда отпадает контакт реле Р1 (ток перегруженной обмотки возвращается к величине, близкой к номинальной);

б) когда размыкается блок-контакт запоминающего устройства (уставка напряжения возвращается к уровню, который имел место до перегрузки);

в) когда срабатывает схема прекращения возврата (при воздействии на уставку со стороны дежурного персонала) и своим выходным реле РПВ обесточивает Р8, которое и отключает цепь воздействия на уставку в сторону увеличения.

Принципиальная схема блока ОП приведена на рис. 27.

Реле фиксации перегрузки включается на выход датчиков тока через стабилитроны Д33 \div Д47, обеспечивающие отстройку от номинального режима.

Функциональный преобразователь выполнен на стабилитронах Д9 \div Д17, осуществляю-

щих кусочно-линейную аппроксимацию параболы

$$U_{\text{вых}} = I^2 * -1.$$

Интегрирующий магнитный усилитель выполнен двухкаскадным (У1, У2). Каждый каскад выполнен по дифференциальной схеме и состоит из усилителей с внутренней положительной обратной связью. Сердечники из пермаллоя марки 79НМ. Двухкаскадный усилитель охвачен жесткой обратной связью (R10, R14, R17) и гибкими обратными связями, обеспечивающими режим интегрирования (цепь R38, С23 \div С28) и устойчивость работы (цепь R11, С2).

Предусмотрена возможность с помощью контакта 10—11 реле Р7, шунтирующего сопротивление R16 в цепи жесткой обратной связи, изменять коэффициент усиления и увеличивать постоянную времени интегрирования усилителя. Тем самым обеспечивается реализация различных постоянных времени нагревания и остывания синхронной машины, если в этом есть необходимость.

Эталонный элемент выполнен на стабилитронах Д69 \div Д72, нелинейный измерительный мост — на стабилитронах Д52 \div Д65.

Импульсное воздействие на уставку как в сторону снижения, так и в сторону ее подъема производится с помощью одной пульс-пары, собранной на реле Р4, емкостях С66 \div С69 и сопротивлении R59. Реле Р4 контактом П—Я периодически снимает напряжение с обмотки реле управления уставкой (РУМ либо РУБ); частота импульсов регулируется с помощью емкостей С66 \div С69.

Цепь, обеспечивающая возможность кратковременного форсирования возбуждения синхронной машины при коротком замыкании в процессе перегрузки, собрана на двухобмоточном реле Р3. Емкости С70 \div С74, шунтирующие обмотку 3—4 реле, обеспечивают протекание тока по этой обмотке и удержание контакта П—Я в цепи обмотки Р9 замкнутым после отключения реле Р3 от источника постоянного напряжения контактом реле Р2.

Схема, прекращающая режим возврата уставки напряжения при вмешательстве дежурного персонала, состоит из двухобмоточного реле РПВ, выпрямителей Д93 \div Д94, сопротивлений R57, R67 и контакта Л—Я реле Р4. При управлении уставкой напряжение на реле управления уставкой подается контактом П—Я реле Р4.

Этим же контактом подается напряжение на обе обмотки РПВ — на обмотку 1—2 в сторону отпадания, на обмотку 3—4 в сторону срабатывания; сопротивления R57 и R67 выбраны таким образом, что ампервитки срабатывания меньше ампервитков отпадания, и срабатывание РПВ в этом режиме не происходит. При срабатывании реле Р1, свидетельствующем о снижении тока перегруженной обмотки до величины $\approx 0.9 \div 0.95$ от номинальной, обмотки 1—2 РПВ шунтируются. Если при этом дежурный персонал воздей-

ствует на уставку, то на обмотку З—4 реле РПВ подается напряжение; реле РПВ срабатывает и размыкает цепь самоудерживания реле Р8, ликвидируя цепь запоминания уставки.

Цепь, состоящая из реле фиксации номинального тока ротора (статора) РФН и промежуточного реле Р6, срабатывает при токах, превышающих номинальный на $2 \div 4\%$, и отключает синхронную машину от схемы группового регулирования возбуждения по цепям уравнивания. Одновременно осуществляется запрет на изменение уставки в сторону «Больше» от центрального регулятора напряжения.

1.5.11. Блок слежения уставки ручного регулирования БСУР.

Блок слежения уставки ручного регулирования БСУР (рис. 19) представляет собой магнитный усилитель (УМ-А, УМ-Б); сравнение величин выходного напряжения суммирующего усилителя операционного блока и блока ручного регулирования уставки системы сеточного управления производится на обмотках управления магнитного усилителя блока БСУР (второй и третьей). При наличии соответствия между уставкой БРУ и выходным напряжением суммирующего усилителя блока ОБ с помощью смещения, осуществляемого по первой обмотке усилителя БСУР, на выходе усилителя устанавливается нулевое напряжение; при отсутствии соответствия на выходе усилителя БСУР устанавливается напряжение, отличное от нуля; при этом срабатывает одно из реле, Р1 либо Р2, и своими контактами Л—Я воздействует на БРУ в сторону подъема или снижения уставки.

1.5.12. Блок выбега БВ.

Основные элементы блока выбега (рис. 33) — нелинейный измерительный мост на стабилитронах Д1—Д28 и два двухпозиционных реле с защелкой Р1, Р2.

Нелинейный измерительный мост рассчитан таким образом, что его выходное напряжение равняется нулю при холостом ходе турбогенератора. При токах ротора, меньших тока холостого хода, выходное напряжение моста пропорционально отклонению тока ротора генератора от тока холостого хода.

Применение реле с защелкой, производящее переключение питания регулятора, обеспечивает надежную и четкую работу схемы.

1.5.13. Блок ограничения напряжения БОН.

Принципиальная схема блока представлена на рис. 29.

Блок включает в себя измерительный элемент — насыщающийся дроссель Др, последовательно с которым через мостовой выпрямитель Д1—Д8 включены соединенные параллельно сопротивления нагрузки R , сглаживающие емкости С1, С2 и выходное реле Р. Емкости С3—С8 служат для отстройки от колебаний частоты и напряжения в переходных режимах; стабилитроны Д9—Д16 предназначены для обеспечения необходимого коэффициента возврата реле.

На вход блока подается напряжение от измерительных цепей регулятора. Когда напряжение на выводах силового трансформатора достигает уровня ограничения, дроссель Др насыщается, и на сопротивлении R1 появляется напряжение, достаточное для срабатывания Р1, которое своими контактами Л—Я замыкает цепь на снижение уставки напряжения регулятора (к РУМ).

Насыщение дросселя при частоте 50 Гц происходит при напряжении порядка $0,96 \div 0,99 U_{\text{ном}}$. С понижением частоты напряжение насыщения дросселя пропорционально уменьшается, и включение РУМ происходит при меньшем напряжении.

Напряжение срабатывания и отпускания реле Р при различных частотах соответствует табл. 3.

Таблица 3

Частота, Гц	48	50	52
Напр. срабатывания, В	≈ 101	$\approx 104,5$	$\approx 108,5$
Напр. отпускания, В	≈ 100	$\approx 103,5$	$\approx 105,5$

1.5.14. Блок тока БТЛ.

Основные элементы блока тока — трехфазный трансформатор Тр, выпрямитель Д1—Д3 и фильтр (рис. 28). На первичную обмотку трансформатора подается ток от трансформатора тока синхронной машины. Выпрямление вторичного напряжения производится с помощью селеновых выпрямителей; это объясняется надежной работой селеновых выпрямителей при перегрузках, которые могут быть значительными в цепях статора синхронной машины. Фильтрация выходного напряжения производится с помощью трансформаторного фильтра.

1.6. Конструкция, размещение и монтаж.

1.6.1. Конструкция.

Аппаратура регулятора размещается в одной либо в двух панелях, в зависимости от типа регулятора. Вне панелей устанавливаются блоки ПУН и ДБОС.

Принципиальные схемы соединения блоков внутри панелей приведены на рис. 20, 30, 34, 35.

В первой панели (рис. 20), кроме блоков, функции которых описаны ранее, установлены следующие основные элементы:

а) реле 1РПР двухпозиционное с защелкой, с помощью которого производится включение регулятора и отключение его от действия защит и автоматики агрегата;

б) ключ режимов КР, предназначенный для выбора режима работы синхронной машины. Ключ имеет два положения «автоматическое» и «ручное». При положении ключа, соответствующем ручному регулированию, выход регулятора отключается от входа системы управления возбудителем;

в) ключ группового регулирования КГ, предназначенный для выбора режима работы

регулятора. Ключ имеет два положения «индивидуальное» и «групповое». При положении ключа «индивидуальное» регулятор отключается от схемы группового регулирования возбуждения;

г) кнопки КМ и КБ, с помощью которых можно изменять уставку напряжения синхронной машины с панели регулятора соответственно в сторону «меньше» или «больше»;

д) аппаратура схемы уравнивания реактивной мощности, включающая в себя трансформаторы ПТТ-5, ПТТ-Г, панель трансформаторов ПТ (рис. 25) и узел сопротивлений УС;

е) рубильник Р, отключающий входные цепи блока БОС;

ж) реле 1РГ, 2РГ, подключающие регулятор к системе группового регулирования возбуждения; реле РЦ и РМВ, относящиеся к системе группового регулирования возбуждения.

Комплектация второй панели регулятора блоками зависит от модификации регулятора (рис. 29, 33, 34).

Большинство блоков установлены в панелях на направляющих и при наладке могут выниматься из панели.

На устанавливаемые вне панели блоки ПУН и ДБОС надеты кожуха.

Каждый блок имеет клеммник, на который выводятся входные и выходные цепи блока в соответствии с его принципиальной схемой. Каждому клеммнику блока соответствует отдельный клеммник, закрепленный в панели; клеммник блока соединяется с клеммником, закрепленным в панели, соответствующими перемычками. К клеммникам, закрепленным в панели, осуществляется подвод всех соединений между блоками и элементами, установленными в панели. Такая конструкция позволяет иметь съемные блоки без отключения проводов от клеммников, что устраняет ошибки при подключении блоков.

Операционный блок и блок ограничения перегрузки имеют контрольные клеммы на лицевой стороне, предназначенные для производства измерений (рис. 10 и 27).

Блоки, имеющие существенный перегрев относительно температуры окружающей среды (ПЧМ, БКТ), располагаются в верхних частях панелей. Для вентиляции предусмотрены прикрытые сетками отверстия в нижних частях панелей и зазоры между крышками и верхними рамами панелей.

С лицевой стороны первой панели для удобства наладки и контроля за работой регулятора находятся:

а) лимб потенциал-регулятора изменения уставки напряжения регулятора и рукоятка ручного изменения уставки;

б) кнопки управления уставкой КМ и КБ и ключи КР и КГ;

в) пластинчатый переключатель коэффициента усиления по каналу напряжения на четыре положения, соответствующих коэффициентам усиления 15, 25, 50 и 75 ед. возб./ед. напр.;

г) ступенчатые переключатели сопротивлений на 10 положений для регулирования коэффициентов усиления по каналам U' ; Δf ; I' ; I_{rot} ; корректирующей цепи;

д) накладки, отключающие сигналы по входным каналам регулятора; в верхнем положении накладок на обмотки управления суммирующего усилителя включаются соответствующие сигналы, в нижнем — сигналы отключаются, и обмотки управления включаются на эквивалентные сопротивления;

е) потенциометр установки нуля суммирующего усилителя;

ж) вольтметр для измерения напряжения в различных точках схемы ОБ; с помощью кнопки изменяются пределы измерения вольтметра.

С лицевой стороны второй панели находятся:

а) пластинчатый переключатель на два положения («Реж. 1 — Реж. 2»), позволяющий изменять режим остыивания синхронной машины, обеспечиваемый блоком ОП;

б) накладки, отличающие входные цепи интегрирующего магнитного усилителя блока ОП и цепь его гибкой обратной связи $I_{\text{вх}1}$, $I_{\text{вх}2}$, «ГОС»;

в) ступенчатый переключатель сопротивлений на 10 положений для регулирования коэффициента усиления по ΔI_{rot} (стат.);

г) три потенциометра установки нуля интегрирующего усилителя блока ОП;

д) вольтметр для измерения напряжения в различных точках схемы ОП; с помощью кнопки изменяются пределы измерения вольтметра.

Внешний вид панелей и блоков ПУН и ДБОС, габаритные и установочные размеры и размещение блоков в панелях приведены на рис. 21—24; 31, 32, 37.

1.6.2. Размещение и монтаж.

Панели регулятора следует устанавливать в ряду панелей щита возбуждения каждого агрегата; блок ПУН — на панели синхронизатора; блок ДБОС — вблизи возбудителя.

Включение регулятора производится с помощью кабелей, подводимых к клеммникам панелей. Исключение представляет собой кабель от обмотки возбуждения синхронной машины, который подводится непосредственно к рубильнику Р в панели, минуя клеммник.

Клеммники располагаются на правой и левой боковинах панелей и в нижней части первой панели; на нижний клеммник выводятся цепи, связанные с групповым регулированием возбуждения.

1.7. Пломбирование.

Крышки из органического стекла на лицевой панели регулятора должны быть закрыты и опломбированы. Это требование в части крышек сохраняется при нормальной работе регулятора во время эксплуатации.

В случае длительного хранения регулятора в нерабочем состоянии пломбированию подлежат дверь и крышки из органического стекла на лицевой панели.

1.8. Тара и упаковка.

Упаковка регулятора производится в соответствии с чертежами на упаковочную тару предприятия—разработчика.

Комплект запасных блоков к регуляторам, кроме деревянной упаковочной тары, размещен в металлической упаковке, выполненной в виде этажерки.

Этажерка служит постоянным местом хранения запасных блоков.

2. ИНСТРУКЦИЯ ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ

2.1. Указание мер безопасности.

Все основные цепи регулятора имеют номинальное напряжение ниже 1000 В, кроме цепей, связанных с ротором синхронной машины. Работа в этих цепях выполняется в соответствии с правилами работы в цепях вторичной коммутации.

Работа в цепях трансформаторов тока (блоки ОМВ, БКТ, ПТТ, БТЛ, БВ, ОП) допустима только после закорачивания токовых цепей.

Работа в панели регулятора допускается только при отключенном рубильнике ЖОС. Должны быть приняты меры, не допускающие включение его, вывешен плакат с предупредительной или запрещающей надписями.

Работа в цепях до рубильника ЖОС при возбужденной синхронной машине не допускается.

2.2. Подготовка регулятора к работе и включение в работу.

Перед включением проводится внешний осмотр АРВ, проверяется, что все накладки клеммников блоков и накладки на лицевой панели блока ОБ находятся в заданном положении.

Проверяется отключенное положение ключей регулятора. Включаются автоматы 380 В и 100 В, 50 Гц. По прибору блока ОБ проверяется, что на АРВ подаются сигналы тока ротора, напряжение выхода БЧЗ. Воздействием на потенциал-регулятор уставки с помощью кнопок КБ и КМ, установленных на панели регулятора, устанавливается $\Delta U=0$ по прибору блока ОБ.

Включение регулятора может производиться с панели управления, если там установлены ключ управления уставкой и вольтметр, измеряющий выход регулятора.

Включением ключа КР регулятор вводится в работу.

2.3. Порядок работы.

Нормальной является работа синхронной машины с включенным регулятором. Вывод АРВ производится только на ревизию и при неисправности.

При остановленном в резерв агрегате нормальное положение ключей на панели АРВ включенное.

АРВ автоматически включается в работу при пуске агрегата и возбуждении синхрон-

ной машины и отключается автоматически при останове агрегата.

Управление уставкой АРВ осуществляется с панели АРВ кнопками, ключом с агрегатного щита или ключом с центрального пульта управления.

Контроль при этом осуществляется по приборам, измеряющим ток ротора, напряжение статора и реактивную мощность синхронной машины.

Длительная работа регулятора главного генератора допустима только при включенном регуляторе вспомогательного генератора.

На начальном периоде эксплуатации допускается работа регулятора без сигналов отклонения и производной частоты, без производной тока ротора с коэффициентом усиления по каналу отклонения напряжения

$$K_{\Delta U} = 15 \frac{\text{ед. возб.}}{\text{ед. напр.}}$$

При нормальной длительной работе регулятора двери панели, а также пlexиглазовые крышки на блоках должны быть закрыты.

Порядок операций при включении и отключении АРВ из системы группового регулирования возбуждения ГРВ приведен в описании системы ГРВ.

2.4. Контроль работы, возможные неисправности и методы их устранения.

Контроль за нормальной работой регулятора осуществляется дежурным персоналом по щитовым приборам режима работы синхронной машины на щите возбуждения, агрегатном щите и центральном пульте управления.

Дополнительно в регуляторе предусмотрена возможность создания сигналов, свидетельствующих о неисправностях или некоторых определенных режимах:

«Регулятор отключен»

«Групповое регулирование отключено»

«Перегрузка»

«Работает ОМВ»

«Работает БВ».

Неисправность регулятора определяется дежурным персоналом по существенному изменению режима работы синхронной машины по сравнению с другими синхронными машинами. Неисправный регулятор отключается, машина переводится на ручное управление.

При установлении факта неисправности регулятора следует иметь в виду, что изменение режима машины может быть вызвано не аварией в регуляторе, а работой ограничителя минимального возбуждения, ограничителя двукратного тока ротора, ограничителя перегрузки, отключением регулятора от схемы группового регулирования возбуждения, о чем подаются соответствующие сигналы.

Контроль за нормальным режимом регулятора, определение и устранение неисправностей производится специально обученным персоналом.

В нормальном режиме работы регулятора показания вольтметра, установленного на 1 панели, должны быть в следующих пределах.

Положение переключателя вольтметра	Напряжение, В
ΔU	$\pm 4,5$
0,2 U_f	37 \div 44
0,2 I_{rot}	4 \div 20
У1-А	10 \div 20
У1	$\pm 0,02$
У2Ф-А	15 \div 35
У2Ф	± 5
Выход Ф	± 4

При возникновении неисправности по вольтметру, установленному на 1 панели, проверяется режим работы отдельных каналов регулирования, при этом рекомендуется остальные каналы отключать накладками на лицевой панели ОБ или соответствующими переключателями.

Если при всех отключенных каналах неисправность АРВ сохраняется, то это свидетельствует о неисправности магнитного усилителя.

При отыскании неисправности необходимо обратить особое внимание на наличие питания 380 В, 50 Гц и 100 В, 50 Гц. Наличие питания 380 В проверяется по включенному положению автомата и наличию напряжения на выходах магнитных усилителей. Отключение автоматов сигнализируется, а при отключении автомата трансформатора напряжения производится автоматическое отключение регулятора.

При обнаружении неисправности определенного узла АРВ проверяются цепи этого узла.

Отключение регулятора производится воздействием на его реле 1РПР с соответствующей сигнализацией. После аварийного отключения регулятора ключ КР необходимо поставить в положение «Ручное», устраниТЬ причину отключения и вновь ввести регулятор в работу в соответствии с п. 2.2.

2.5. Объем и периодичность контрольно-профилактических работ.

Контрольно-профилактические работы проводятся в следующем объеме специально обученным персоналом во время капитальных ремонтов агрегата:

а) очистка панели регулятора от пыли. При чистке соседних панелей сетки на дверях и сверху панелей закрываются щитами. На начальном периоде эксплуатации станции и в период строительства эти щиты не снимаются с целью предохранения регулятора от повреждения;

б) проверка целостности всех паяк, качества всех контактных соединений;

в) проверка изоляции;

г) снятие основных характеристик блоков, характеристик регулятора в целом;

д) проведение комплексных испытаний регулятора с возбудителем и синхронной машиной.

2.6. Консервация и расконсервация.

Для длительного хранения регулятора необходимо:

а) все неокрашенные наружные металлические части аппаратуры смазать незасыхающим, химическим неактивным жировым веществом;

б) вентиляционные отверстия в задних дверях и боковых щитах закрыть глухими крышками. Верхние крышки нагло привернуть к верхним рамам панелей.

в) задние двери запереть на ключ и опломбировать;

г) крышки на лицевых частях панелей опломбировать.

При расконсервации необходимо:

а) снять смазку;

б) снять крышки с вентиляционных отверстий;

в) снять верхние крышки;

г) распломбировать только задние двери. Расконсервацию производить с учетом п. 2.5.

2.7. Порядок хранения и транспортирования.

Автоматический регулятор возбуждения, блоки, приспособления и ЗИП, входящие в его комплектацию, должны храниться в складском помещении при температуре от $+5^{\circ}\text{C}$ до $+45^{\circ}\text{C}$, при относительной влажности воздуха не более 80% и при отсутствии в воздухе агрессивных примесей, вредно действующих на регулятор и упаковку.

Транспортирование упакованного регулятора может производиться любым видом транспорта. При этом транспортирование автомобильным транспортом допускается на расстояние не более 1000 км по шоссейным дорогам с любой скоростью и не более 500 км по грунтовым дорогам со скоростью не более 30 км в час.

ТИПОИСПОЛНЕНИЯ РЕГУЛЯТОРА

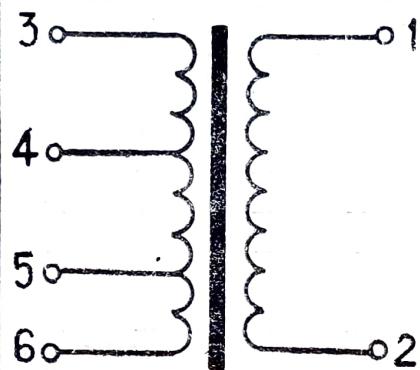
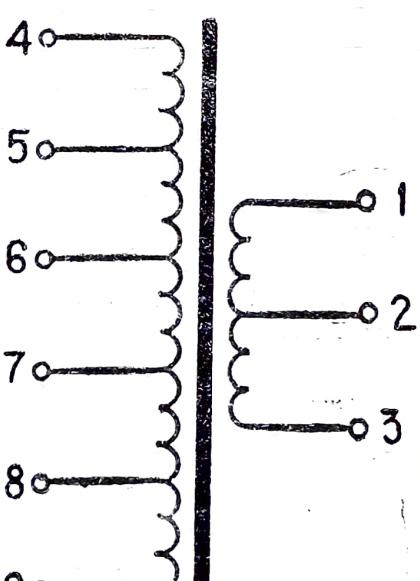
Обозначение регулятора	Исполнения							
	по составу аппаратуры				по первичному току трансформаторов тока			
	без ограничителя перегрузки и блока выбега	с ограничителем перегрузки	с ограничителем перегрузки и блоком выбега	с ограничителем перегрузки и блоком ограничения	ПТТ 5/5	ПТТ 10/5	ПТТ 15/5	ПТТ 20/5
1. АРВ-СД-01-1-У4	+	-	-	-	-	-	+	-
2. АРВ-СД-01-2-У4	+	-	-	-	-	-	+	-
3. АРВ-СД-01-3-У4	+	-	-	-	-	-	+	-
4. АРВ-СД-01-4-У4	+	-	-	-	-	-	-	+
5. АРВ-СД-02-1-У4	-	-	-	-	-	-	-	-
6. АРВ-СД-02-2-У4	-	-	-	-	-	-	-	-
7. АРВ-СД-02-3-У4	-	-	-	-	-	-	-	-
8. АРВ-СД-02-4-У4	-	-	-	-	-	-	-	-
9. АРВ-СД-03-1-У4	-	-	-	-	-	-	-	-
10. АРВ-СД-03-2-У4	-	-	-	-	-	-	-	-
11. АРВ-СД-03-3-У4	-	-	-	-	-	-	-	-
12. АРВ-СД-03-4-У4	-	-	-	-	-	-	-	-
13. АРВ-СД-05-1-У4	-	-	-	-	-	-	-	-
14. АРВ-СД-05-2-У4	-	-	-	-	-	-	-	-
15. АРВ-СД-05-3-У4	-	-	-	-	-	-	-	-
16. АРВ-СД-05-4-У4	-	-	-	-	-	-	-	-
17. АРВ-СД-06-1-У4	-	-	-	-	-	-	-	-
18. АРВ-СД-06-2-У4	-	-	-	-	-	-	-	-
19. АРВ-СД-06-3-У4	-	-	-	-	-	-	-	-
20. АРВ-СД-06-4-У4	-	-	-	-	-	-	-	+

Примечания:

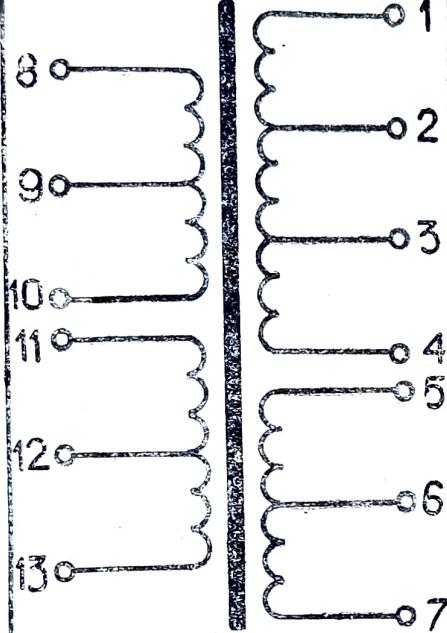
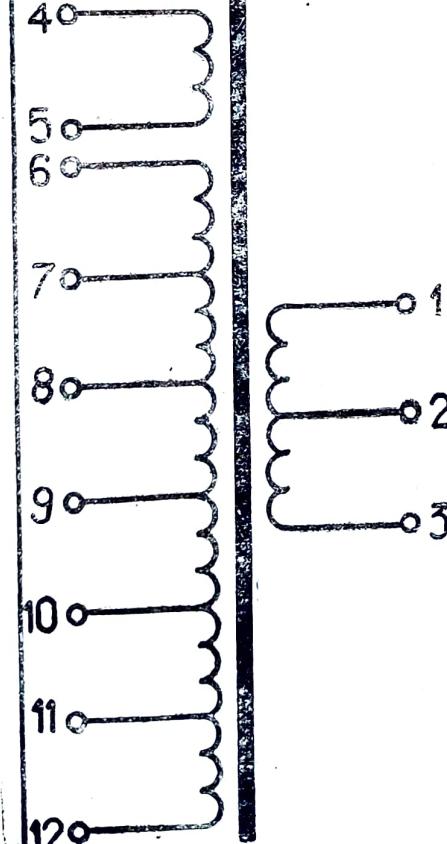
- Знак «+» указывает на соответствие комплектации регулятора условному обозначению типа исполнения.
- Регуляторы возбуждения типов АРВ-СД-01-1, АРВ-СД-01-2, АРВ-СД-01-3, АРВ-СД-01-4 занимают по одной панели; регуляторы возбуждения остальных типов занимают по две панели.

Приложение
Таблица 1

Обмоточные данные трансформаторов

Шифр блока	Позиционное обозначение	Схема трансформатора	Номера выводов	Число витков	Данные проводов	План магнитного подвода
643	Tr1		1-2 3-6 3-4 3-5	1180 1510 1150 1330	ПЕЛШКО $\phi 0,25$ ПЕЛШКО $\phi 0,23$ ПЕЛШКО $\phi 0,23$ ПЕЛШКО $\phi 0,23$	Ш-19x35 Э330
	Tr2		1-3 1-2 4-9 4-5 4-6 4-7 4-8	850 800 950 150 650 750 850	ПЕЛШКО $\phi 0,27$ ПЕЛШКО $\phi 0,27$ ПЕЛШКО $\phi 0,25$ ПЕЛШКО $\phi 0,25$ ПЕЛШКО $\phi 0,25$ ПЕЛШКО $\phi 0,25$ ПЕЛШКО $\phi 0,25$	Ш-20x40 Э330

Продолжение табл. 1

Шифр блока позвоночника	Схема трансформатора	Номер выводов	Число витков	Число обмотки всей обмотки Промежуточные выводы от вывода	Данные проводов	Тип магнитного провода
643	 <p>Tp3</p>	1-4 1-2 1-3 5-7 5-6 8-10 8-9 11-13 11-12	220 180 200 25 20 190 160 23	1-4 1-2 1-3 5-7 5-6 8-10 8-9 11-13 11-12	ПЕЛШКО ф 0,55 ПЕЛШКО ф 0,55 ПЕЛШКО ф 0,55 ПЕЛШКО ф 0,55 ПЕЛШКО ф 0,55 ПЕЛШКО ф 0,64 ПЕЛШКО ф 0,64 ПЕЛШКО ф 0,64 ПЕЛШКО ф 0,64	III-20x40
643	 <p>Tp4</p>	1-3 1-2 4-5 6-12 6-7 6-8 6-9 6-10 6-11	245 220 400 2680 120 240 1340 2440 2560	1-3 1-2 4-5 6-12 6-7 6-8 6-9 6-10 6-11	ПЕЛШКО ф 0,47 ПЕЛШКО ф 0,47 ПЕЛШКО ф 0,19 ПЕЛШКО ф 0,19 ПЕЛШКО ф 0,19 ПЕЛШКО ф 0,19 ПЕЛШКО ф 0,19 ПЕЛШКО ф 0,19 ПЕЛШКО ф 0,19	III-20x40

Продолжение табл. 1

Шифр блока	Позиционное обозначение	Схема трансформатора	Номера выводов	Число витков	Все выводы	Данные провода
05	7Р1...7Р4		1-2 3-4 5-7 5-6 8-10 8-9 11-13 11-12 ЭКРАН	500 500 45 45 600 300 45 30 -	ПЭЛШО ПЭЛШО ПЭЛШО ПЭЛШО ПЭЛШО ПЭЛШО ПЭЛШО ПЭЛШО ПЭЛШО	φ 0,44 φ 0,44 φ 0,44 φ 0,44 φ 0,44 φ 0,44 φ 0,44 φ 0,44 φ 0,15

7211 ПОДНИЖНО-
ПОВЫШАЮЩИЙ

Д/Д 45/70-008
Д/Д 9360-008

Продолжение табл. 1

Шифр блока	Позиционные обозначения	Схема трансформатора	Номера выводов	Число выводов для симметрии	Параметры катушки	Данные пробы	Номер пробы
БН			1-5 1-2 1-3 1-4 6-8 6-7 9-11 9-10	4640 1500 3800 4220 315 210 350 280	ПЭЛШКО $\phi 0,19$ ПЭЛШКО $\phi 0,19$ ПЭЛШКО $\phi 0,19$ ПЭЛШКО $\phi 0,19$ ПЭЛШКО $\phi 0,19$ ПЭЛШКО $\phi 0,19$ ПЭЛШКО $\phi 0,72$ ПЭЛШКО $\phi 0,72$ — ПЭЛШКО $\phi 0,15$		
Тр 1			1-6 1-2 1-3 1-4 1-5 7-9 7-8	500 320 360 380 400 1000 800	ПЭЛШКО $\phi 0,64$ ПЭЛШКО $\phi 0,64$ ПЭЛШКО $\phi 0,64$ ПЭЛШКО $\phi 0,64$ ПЭЛШКО $\phi 0,64$ ПЭЛШКО $\phi 0,38$ ПЭЛШКО $\phi 0,38$ — ПЭЛШКО $\phi 0,15$	Ш-25Х25	3330
Тр 2... Тр 4			1-6 1-2 1-3 1-4 1-5 7-9 7-8	500 320 360 380 400 1000 800	ПЭЛШКО $\phi 0,64$ ПЭЛШКО $\phi 0,64$ ПЭЛШКО $\phi 0,64$ ПЭЛШКО $\phi 0,64$ ПЭЛШКО $\phi 0,64$ ПЭЛШКО $\phi 0,38$ ПЭЛШКО $\phi 0,38$ — ПЭЛШКО $\phi 0,15$	Ш-25Х25	3330

Продолжение табл. 1

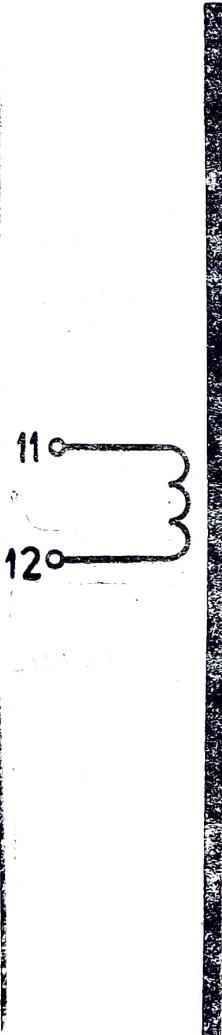
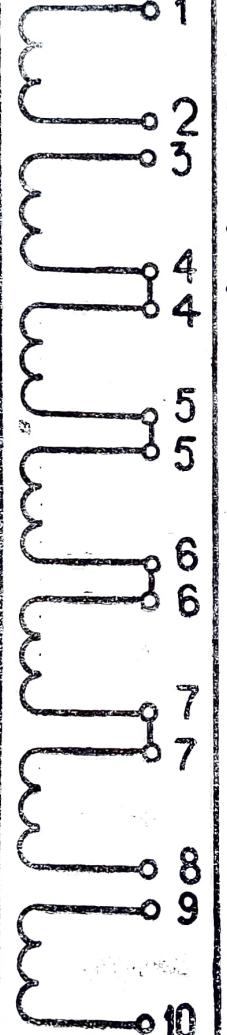
Номер блока	Полноценное обозначение	Схема трансформатора	Номер выходов	Число выводов	Примечания о выводах	Данные проводов	Однотипные блоки
БИ	Tp5		1-2 3-4 5-7 5-6 8-10 8-9 11-13 11-12	500 500 45 15 600 300 45	- - - - - - -	ПЭВЛ ПЭВЛ ПЭВЛ ПЭВЛ ПЭВЛ ПЭВЛ ПЭВЛ	$\phi 0,44$ $\phi 0,44$ $\phi 0,44$ $\phi 0,44$ $\phi 0,44$ $\phi 0,44$ $\phi 0,44$
БС	Tp2		1-2 3-4 5-6	1000 1200 600	- - -	ПЭЛШКО ПЭЛШКО ПЭЛШКО	$\phi 0,17$ $\phi 0,17$ $\phi 0,17$
	Tp3		1-2 3-4 5-6	1000 1200 600	- - -	ПЭЛШКО ПЭЛШКО ПЭЛШКО	$\phi 0,17$ $\phi 0,17$ $\phi 0,17$

01 45/70 - 10
3360 - 008

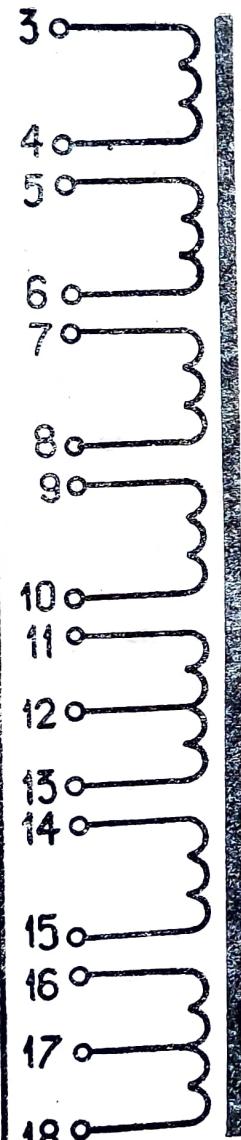
У-27-50. 3330

Продолжение табл. 2

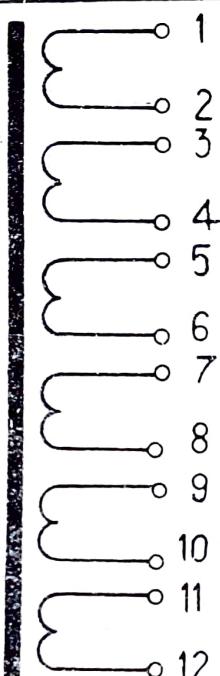
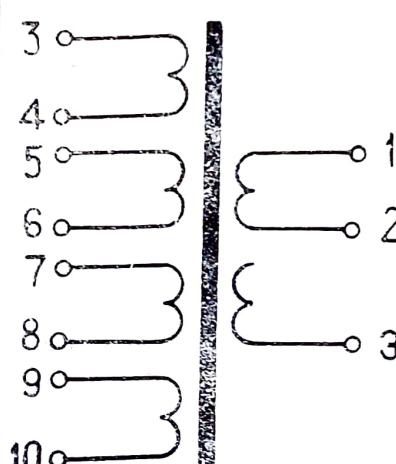
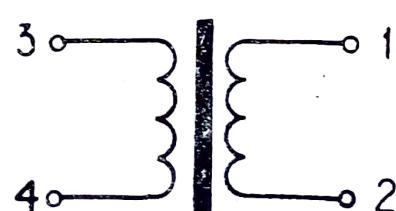
Продолжение табл. 1

Шифр блока	Позиционное обозначение	Схема трансформатора	Номера выходов	Число витков всей обмотки	Промежуточные выходы	Данные предвар.	Тип предвар. изделия
0MB	Tp1		1-2 3-8 3-4 3-5 3-6 3-7 9-10 11-12	32 12 2 5 7 10 10 278	ПЭВЛ-2 ПЭВЛ-2 ПЭВЛ-2 ПЭВЛ-2 ПЭВЛ-2 ПЭВЛ-2 ПЭВЛ-2 ПЭВЛ-2	$\phi 1,45$ $\phi 1,45$ $\phi 1,45$ $\phi 1,45$ $\phi 1,45$ $\phi 1,45$ $\phi 1,45$ $\phi 0,67$	III-20440 3330
	Tp2		1-2 3-8 3-4 3-5 3-6 3-7 9-10 11-12	32 12 2 5 7 10 10 278	ПЭВЛ-2 ПЭВЛ-2 ПЭВЛ-2 ПЭВЛ-2 ПЭВЛ-2 ПЭВЛ-2 ПЭВЛ-2 ПЭВЛ-2	$\phi 1,45$ $\phi 1,45$ $\phi 1,45$ $\phi 1,45$ $\phi 1,45$ $\phi 1,45$ $\phi 1,45$ $\phi 0,67$	III-20440 3330

Продолжение табл. 1

Шифр блока Позиционное обозначение	Схема трансформатора	Номера выходов	Число симметрических всех обмоток	Данные предвар.	Тип заземления подводки
0МВ T_p	 	1-2 3-4 5-6 7-8 9-10 11-12 14-15 16-18 16-17	740 675 675 35 70 70 105 480 430	14 ПЕЛШКО $\phi 0,23$ ПЕЛШКО $\phi 0,23$ ПЕЛШКО $\phi 0,23$ ПЕЛШКО $\phi 0,15$ ПЕЛШКО $\phi 0,15$ ПЕЛШКО $\phi 0,15$ ПЕЛШКО $\phi 0,15$ ПЕЛШКО $\phi 0,15$ ПЕЛШКО $\phi 0,15$	Ш-20x40 330

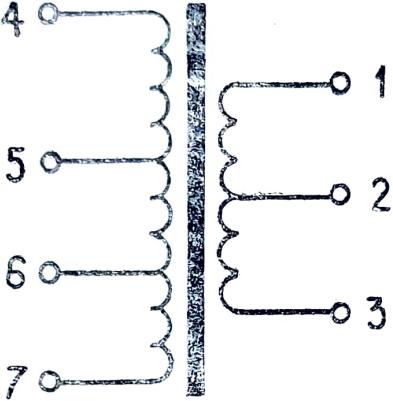
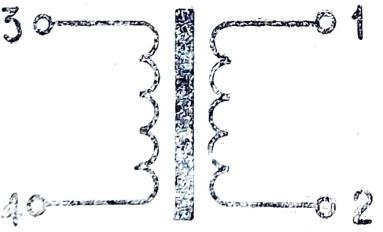
Продолжение табл. 1

Шифр блока	Позиционные обозначения	Схема трансформатора	Номера выводов	Число витков	Данные привада
ГУМ	Tp1 Tp5		1-2 3-4 5-6 7-8 9-10 11-12 13-14	45 5 200 20 130 13 75	ПЭЛШКО - 1,3 ПЭЛШКО - 1,3 ПЭЛШКО - 1,3 ПЭЛШКО - 1,3 ПЭЛШКО - 1,3 ПЭЛШКО - 1,3 ПЭЛШКО - 1,3
ГУМ	Tp10		1-2 3-4 5-6 7-8 9-10 8	150 150 36 12 4	ПЭЛШКО - 1,3 ПЭЛШКО - 1,3 ПЭЛШКО - 1,3 ПЭЛШКО - 1,3 ПЭЛШКО - 1,3 ПЭЛШКО - 0,41
ГУМ	Tp1		1-2 3-4	1408 1280	ПЭЛШКО ф 0,25 ПЭЛШКО ф 0,25

Продолжение табл. 1

Шифр блока	Назначение обозначение	Схема трансформатора	Номер выходов	Число витков всех обмоток	Промежуточ- ные выходы от витка	Данные правода	Число выводов правода
177	Tp2		1-11 1-2 1-3 1-4 1-5 1-6 1-7 1-8 1-9 1-10 12-13	2054 1408 1465 1524 1586 1651 1720 1795 1876 1962 1280	ПЕЛШКО $\phi 0,25$ ПЕЛШКО $\phi 0,25$	Ш-19x19 3330	

Продолжение табл. 1

Шифр блока	Номера выходов	Число витков всей обмотки	Предметы жучка- ные спирал и	Данные провода	Тип подачи/по ровода
АРВ - СА Позиционное обозначение	Схема трансформатора				
ММГ-Г		1-3 1-2 4-7 4-5 4-6	200 150 5000 3000 4000	ПЭВ-2 $\phi 2,26$ ПЭВ-2 $\phi 2,26$ ПЭЛШКО $\phi 0,25$ ПЭЛШКО $\phi 0,25$ ПЭЛШКО $\phi 0,25$	
ММГ-Г, ММГ-Г		1-2 3-4	200 200	ПБД $\phi 1,81$ ПБД $\phi 1,81$	
		1-2 3-4	100 200	ПБД $\phi 2,65$ ПБД $\phi 1,81$	
		1-2 3-4	57 200	ПБД $\phi 3,05$ ПБД $\phi 3,51$	
		1-2 3-4	50 200	ПБД 1668993 ПБД $\phi 1,81$	

* Исполнение в зависимости от скоса

Продолжение табл. 1

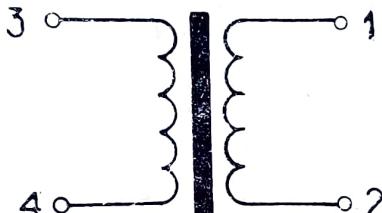
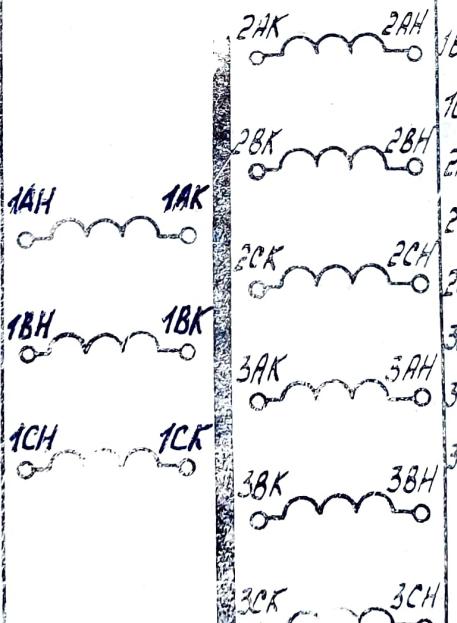
шифр блока	ПОЗИЦИОННОЕ ОБОИМОЧЕНИЕ	Схема трансформатора	Номер обмоток	Число витков вторичной обмотки	Данные проверки
ПУН	АРВ-С2	Tp1, Tp2 1117-3...1117-5	1-2 3-4	200 200	ПБД $\phi 1,81$ ПБД $\phi 1,81$
			1-2 3-4	800 1760	ПЭЛШКО $\phi 0,35$ ПЭЛШКО $\phi 0,19$
			1AH-1AK 18H-18K 1CH-1CK 2AH-2AK 28H-28K 2CH-2CK 3AH-3AK 38H-38K 3CH-3CK	50 50 50 600 600 600 600 600 600	ПБД $\phi 1,81$ ПБД $\phi 1,81$ ПБД $\phi 1,81$ ПЭЛШКО $\phi 0,59$ ПЭЛШКО $\phi 0,59$ ПЭЛШКО $\phi 0,59$ ПЭЛШКО $\phi 0,59$ ПЭЛШКО $\phi 0,59$ ПЭЛШКО $\phi 0,59$
Tp	6715-2				Ш-20x40 3330
					Ш-35x50 3330
					Ш-35x50 3330

Таблица 2

Обмоточные данные усилителей

Шифт блока	Позиционное изменение	Схема усилителя	Номер выбранной обмотки	Число внешней обмотки	Данные провода	Номер предыдущего блока
643	УМ-А, УМ-Б		1РН-1РК 2РН-2РК 1Н-1К 2Н-2К 3Н-3К 4Н-4К 5Н-5К 2РХ 1РХ 1РН	3000 3000 600 200 200 200 150	ПЭЛШО $\phi 0,17$ ПЭЛШО $\phi 0,17$ ПЭЛШО $\phi 0,17$ ПЭЛШО $\phi 0,17$ ПЭЛШО $\phi 0,17$ ПЭЛШО $\phi 0,17$ ПЭЛШО $\phi 0,17$	01 40/50-10 79НМ - 0,05
05	УМ2-А, УМ2-Б		1РН-1РК 1Н-1К 3Н-3К 5Н-5К 7Н-7К 9Н-9К 2РН-2РК 2Н-2К 4Н-4К 6Н-6К 8Н-8К 10Н-10К	1200 150 75 100 75 100 1200 150 75 100 75 100	ПЭЛШО $\phi 0,44$ ПЭЛШО $\phi 0,25$ ПЭЛШО $\phi 0,25$ ПЭЛШО $\phi 0,1$ ПЭЛШО $\phi 0,1$ ПЭЛШО $\phi 0,44$ ПЭЛШО $\phi 0,25$ ПЭЛШО $\phi 0,25$ ПЭЛШО $\phi 0,1$ ПЭЛШО $\phi 0,1$ ПЭЛШО $\phi 0,1$	01 40/50-10 79НМ - 0,05

Продолжение табл. 2

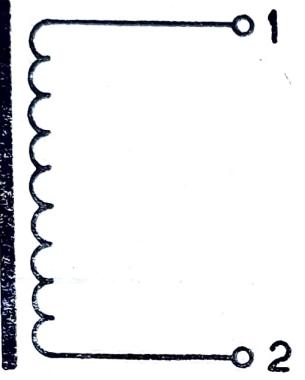
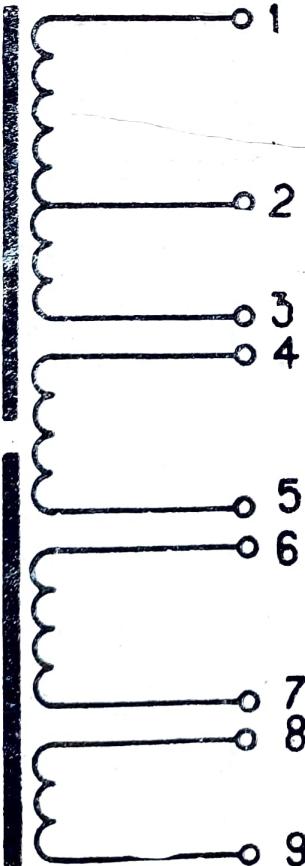
Шифт блока	Позиционные обозначения	Система усилителя		Номера выводов	Число всех обмоток на полюсную группу/все от выводов	Данные проводов	Параметры	
		Номера выводов	Условия					
05	УМ1-А, УМ1-Б	28K		28H				
		18K		18H		ПЭЛШО	φ 0,19	
		12K		12H	1A4-1Р4	1300	ПЭЛШО	φ 0,19
		11K		11H	2Р4-2Р4	1300	ПЭЛШО	φ 0,1
		10K		10H	1Н-1К	450	ПЭЛШО	φ 0,1
		9K		9H	2Н-2К	225	ПЭЛШО	φ 0,1
		8K		8H	3Н-3К	225	ПЭЛШО	φ 0,1
		7K		7H	4Н-4К	225	ПЭЛШО	φ 0,1
		6K		6H	5Н-5К	150	ПЭЛШО	φ 0,1
		5K		5H	6Н-6К	150	ПЭЛШО	φ 0,1
		4K		4H	7Н-7К	75	ПЭЛШО	φ 0,1
		3K		3H	8Н-8К	150	ПЭЛШО	φ 0,19
		2K		2H	9Н-9К	75	ПЭЛШО	φ 0,1
		1K		1H	10Н-10К	75	ПЭЛШО	φ 0,1
		ЭРК			11Н-11К	25	ПЭЛШО	φ 0,1
					2Н-2К	100	ПЭЛШО	φ 0,1
					18Н-18К	75	ПЭЛШО	φ 0,1
					28Н-28К	75	ПЭЛШО	φ 0,1

Продолжение табл. 2

шифр блока	позиционное подавление	Схема УСИЛИТЕЛЯ	Номе- рованный	Число битов	Данные проводов	данные предполагаемые
6СУР	УМ		1H-1K 2H-2K 3H-3K 4H-4K 5H-5K 6H-6K 7H-7K 8H-8K 9H-9K 1PH-1PK 2PH-2PK	200 40 40 200 100 200 2750 2750 100 1200 1200	ПЭЛШО $\phi 0,1$ ПЭЛШО $\phi 0,15$ ПЭЛШО $\phi 0,15$	0,1 40/50 - 10 0,1 47НМ - 0,05
ДПД	УМ1-А, УМ1-Б		1H-1K 2H-2K 3H-3K 1PH-1PK 2PH-2PK	100 6000 100 1200 1200	ПЭЛШО $\phi 0,1$ ПЭЛШО $\phi 0,1$ ПЭЛШО $\phi 0,1$ ПЭЛШО $\phi 0,15$ ПЭЛШО $\phi 0,15$	0,1 40/50 - 10 0,1 47НМ - 0,05

Таблица 3

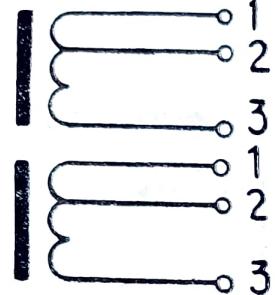
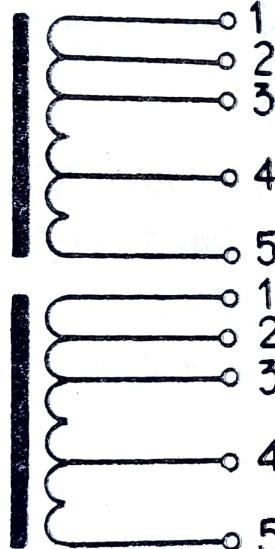
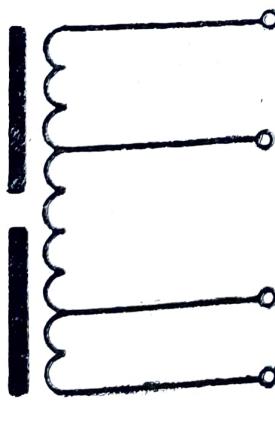
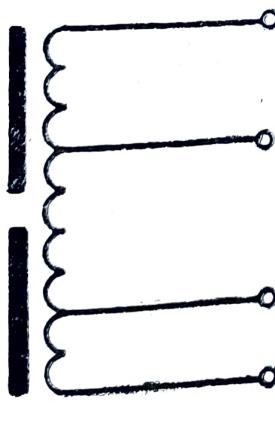
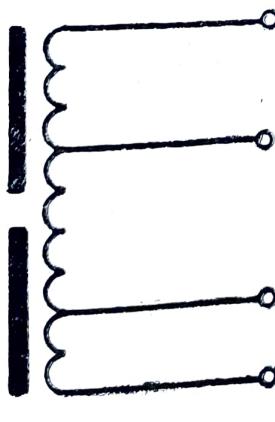
Обмоточные данные дросселей

шифр блока позиционное обозначение	Схема дросселя	номер выходов	Число витков без зазорки	Габаритные размеры дросселя	данные проверки	данные изделия
Др1		1-2	2500	ПАШКО Ф 0,25		
Б43		1-3 1-2 4-5 5-7 8-9	3800 3150 270 90 30	ПЗВ-2 Ф 0,25 ПЗВ-2 Ф 0,25 ПЗВ-2 Ф 0,25 ПЗВ-2 Ф 0,25 ПЗВ-2 Ф 0,25	$X_L = 630 \Omega \pm 16 \Omega$ $W - 16 \times 32 \quad 2330$	
Др2						
Др3						

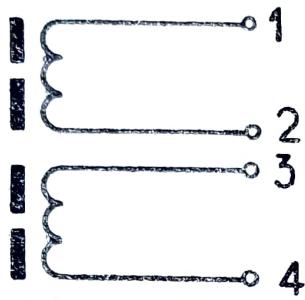
Продолжение табл. 3

Шифр блока	Позиционное изображение	Схема дросселя	Номер выходов	Число выводов всего симметричных противоположных сторон от единицы	Данные проводов	Значе- ние диаметра проводов	Цел. номи- нальное значение
671-5-1	643	Ap4	1 2 3 4	1-4 1-2 1-3	330 270 300	ПЕЛШКО $\phi 0,64$ ПЕЛШКО $\phi 0,64$ ПЕЛШКО $\phi 0,64$	$X_L = 10 \pm 0,25 \text{ Ом}$
671-5-2	Ap5	Ap	1 2 3 4	1-2 3-4	1500 150	ПЗ8-2 $\phi 0,2$ ПЗ8-2 $\phi 0,2$	$X_L = 150 \pm 15 \text{ Ом}$
OM8	Ap	30 40	1 2	1-2 3-4	1800 1800	ПЕЛШКО $\phi 0,23$ ПЕЛШКО $\phi 0,25$	—
Ap1	Ap2	1 2 3 4	1-4 1-2 1-3	3200 600 1200	ПЗ8Т1-2 $\phi 0,21$ ПЗ8Т1-2 $\phi 0,21$ ПЗ8Т1-2 $\phi 0,21$	$X_L = 1600 \text{ Ом} \pm 15\%$	Ш-11x40 3330
							Ш-11x22 щит. 3330

Продолжение табл 3

НУН	Φ_1/Φ_{0P-2II} ; $\Phi_1/\Phi_2/06$	Схема брюселя	Позиционные показания	Данные измерения		Данные измерения	Площадь обмотки
				Номер выхода	Число витков всей обмотки		
ДР1	$\Phi_1/\Phi_2/06$		Позиционные показания	I	1-3	1600	ПЭВЛ-2 $\phi 0,55$
				II	1-2	1400	ПЭВЛ-2 $\phi 0,55$
ДР2	$\Phi_1/\Phi_2/06$		Позиционные показания	I	1-5	2500	ПЭВЛ-2 $\phi 0,44$
				II	1-2	2300	ПЭВЛ-2 $\phi 0,44$
ДР	$\Phi_1/\Phi_2/06$		Позиционные показания	I	1-3	2400	ПЭВЛ-2 $\phi 0,44$
				II	1-4	2450	ПЭВЛ-2 $\phi 0,44$
Ш-16УЗ2	3330		Позиционные показания	I	1-4	8000	ПЭВЛ $\phi 0,15$
				II	1-2	6000	ПЭВЛ $\phi 0,15$
	3330		Позиционные показания	I	1-3	7000	ПЭВЛ $\phi 0,15$
				II			

Продолжение табл. 3

Шифр блока	Позиционные обозначения	Схема процессия	Номер заготовки	Число битов всегда одинаковы	Данные предмета	Данные блока
ЛЧМ	Ap1..Ap3		1-2 3-4	100 600	ПЕЛШКО $\phi 1,0$ ПЕЛШКО $\phi 1,0$	$X_L = 200 \text{ Ом}$
БОН	Д.Р.		1-4 1-2 1-3 5-7 5-6 8-9 10-11 12-13	4500 3500 4100 500 300 100 1000 1000	ПЕЛШО $\phi 0,15$ ПЕЛШО $\phi 0,15$	$10 \cdot 10150 = 10$ $30400 - 005$

Приложение 3

Перечень элементов к рис. 2

Поз. обозна- чение	Наимено- вание	Кол.	Примечание
R _{A1}	Сопротивление 1,5 Ом 6ТЛ.273.026	1	
R _{C1}	Сопротивление 1,5 Ом 6ТЛ.273.026	1	
R _{C4}	Сопротивление 1,5 Ом 6ТЛ.273.027-03	1	
R _{A2}	Сопротивление 1,5 Ом 6ТЛ.273.027-03	1	
R _{A3}	Сопротивление 1,5 Ом 6ТЛ.273.027-03	1	
R _{A4}	Сопротивление 1,5 Ом 6ТЛ.273.027	1	
R _{C2}	Сопротивление 1,5 Ом 6ТЛ.273.027	1	
R _{C3}	Сопротивление 1,5 Ом 6ТЛ.273.027	1	

Перечень элементов к рис. 5

Поз. обозна- чение	Наимено- вание	Кол.	Примечание
R1*	Резистор МЛТ-2-510 Ом ±5%	1	Подбирается по таблице
R2	Резистор МЛТ-2-3,9 кОм ±5%	1	Подбирается по таблице
R3*	Резистор МЛТ-2-6,9 кОм ±5%	1	Подбирается по таблице
R4	Резистор МЛТ-2-39 кОм ±5%	1	Подбирается по таблице
R5*	Резистор МЛТ-2-62 кОм ±5%	1	Подбирается по таблице
R6	Резистор МЛТ-2-390 кОм ±5%	1	

ПРИМЕЧАНИЕ: Здесь и далее знаком «*» отмечены элементы, подбираемые при регулировании.

Перечень элементов к рис. 6

Поз. обозна- чение	Наимено- вание	Кол.	Примечание
РУМ, РУБ	Реле ПЭ-21, постоянного тока 24 В, первенное присоединение	2	
РПУ	Реле РП-252, постоянного тока 24 В, первенное присоединение	1	
РФ1, РФ2	Реле РП-7 РСЧ.521.004 П1	1	
РПБ, РПМ	Реле РП-7 РСЧ.521.004 П1	2	
Тр1	Трансформатор 6ТЛ.179.041	1	
Тр2..Тр4	Трансформатор 6ТЛ.179.037	3	
Тр5	Трансформатор 6ТЛ.179.032	1	
Пр	Потенциал-регулятор Пр 60/300-3V 6ТЛ.161.000	1	
	Переключатель 6ТЛ.264.004	1	

Поз. обозна- чение	Наимено- вание	Кол.	Примечание
R19...R25	Резистор МЛТ-0,5-4,3 кОм ±5%	1	
Д113..Д115	Стабилитрон полупроводниковый D814A	3	По 2 шт. последовательно
Д1..Д8	Диод полупроводниковый D-242Б	8	Параллельно
Д9, Д10	Стабилитрон полупроводниковый D814A	2	2 из 2-х парал. шт.
Д11..Д14	Стабилитрон полупроводниковый D814A	4	Последовательно
Д15..Д26	Диод полупроводниковый D211	12	15 из 2-х парал. шт.
Д27..Д56	Стабилитрон кремниевый D818B	39	15 из 2-х парал. шт.
Д57..Д86	Стабилитрон кремниевый D818B	30	15 из 2-х парал. шт.
Д87..Д98	Диод полупроводниковый D211	12	15 из 2-х парал. шт.
		8	По 2 шт. последовательно
Д99..Д106	Диод полупроводниковый D211	2	
Д107, Д108	Диод полупроводниковый D211	3	
Д109..Д111	Диод полупроводниковый D211	2	
Д112	Стабилитрон полупроводниковый D814A	1	
Др	Дросель 6ТЛ.271.031	1	
R1	Резистор ПЭВР-50-510 Ом 10%	1	
R2	Резистор МЛТ-2-3,9 кОм ±5%	1	
R3	Резистор МЛТ-2-22 кОм ±10%	1	
R4	Резистор МЛТ-2-1,6 кОм ±10%	1	
R5, R6	Резистор МЛТ-2-330 Ом ±10%	2	Последовательное
R7	Резистор МЛТ-2-430 Ом ±10%	1	
R8	Резистор ПЭВР-10-3,9 Ом 10%	1	
R9	Резистор ПЭВР-100-750 Ом 5%	1	
R10, R11	Резистор ПЭВ-50-3,3 кОм 10%	2	
R12..R13	Резистор ПЭВ-50-10 кОм 10%	2	
R14	Резистор МЛТ-2-200 Ом ±5%	1	
R15	Резистор МЛТ-2-30 кОм ±5%	1	
R16	Резистор ПЭВ-50-10 кОм 10%	1	
R17	Резистор МЛТ-2-330 Ом ±10%	1	
R18	Резистор МЛТ-2-43 кОм ±5%	1	
C1	Конденсатор МБГЧ-1-1-500-1 ±10%	1	
C2..C4	Конденсатор МБГО-1-160-20-II	3	Параллельное
C5..C8	Конденсатор МБГО-1-160-20-II	4	Параллельное
C9	Конденсатор МБГО-1-500-2-II	1	
C10..C13	Конденсатор МБГО-1-500-2-II	4	Параллельное
C14..C17	Конденсатор МБГО-1-500-2-II	4	Параллельное
C18..C24	Конденсатор МБГО-1-500-4-II	7	Параллельное
C25	Конденсатор МБГО-1-500-2-II	1	
C26, C27	Конденсатор МБГО-1-300-4-II	2	Параллельное
C28, C29	Конденсатор МБГО-1-300-10-II	2	Вкн. 10 мкФ
C30..C33	Конденсатор МБМ-160-0,5 ±10%	4	
R26..R29	Резистор МЛТ-2-1 кОм ±10%	4	

Перечень элементов к рис. 8

Поз. обозна- чение	Наименование	$\frac{r_1}{r_2}$	Примечание
R1	Резистор ПЭВР 100-75	Ом 5%	
C1...C8	Конденсатор МБГЧ-1-1-750-2	$\pm 10\%$	Параллельнос.
C9	Конденсатор МБГЧ-1-1-750-1	$\pm 10\%$	
C10...C17	Конденсатор МБГЧ-1-1-750-2	$\pm 10\%$	Параллельнос.
C18	Конденсатор МБГЧ-1-1-750-1	$\pm 10\%$	
C19...C26	Конденсатор МБГЧ-1-1-750-2	$\pm 10\%$	Параллельнос.
C27	Конденсатор МБГЧ-1-1-750-1	$\pm 10\%$	
C28...C33	Конденсатор МБГЧ-1-1-250-4	$\pm 10\%$	Параллельнос.
Др1...Др3	Дроссель 6ТЛ.271.036		
Тр1...Тр9	Трансформатор 6ТЛ.179.048		
Тр10	Трансформатор 6ТЛ.176.052		

Перечень элементов к дис 10

Поз. обозна- чение	Наименование	R_{∞}	Примечание
		К	
R1	Резистор МЛТ-2-24 кОм $\pm 5\%$	1	
R2	Резистор МЛТ-2-47 кОм $\pm 5\%$	1	
R3	Резистор МЛТ-2-82 кОм $\pm 5\%$	1	
R4	Резистор МЛТ-2-4,3 кОм $\pm 5\%$	1	
R5	Переключатель с резисторами 6T.7.264.001	1	
R5-1	Резистор МЛТ-0,5-470 Ом $\pm 5\%$	1	
R5-2	Резистор МЛТ-0,5-620 Ом $\pm 5\%$	1	
R5-3	Резистор МЛТ-0,5-750 Ом $\pm 5\%$	1	
R5-4	Резистор МЛТ-0,5-1,0 кОм $\pm 5\%$	1	
R5-5	Резистор МЛТ-0,5-1,5 кОм $\pm 5\%$	1	
R5-6	Резистор МЛТ-0,5-2,2 кОм $\pm 5\%$	1	
R5-7	Резистор МЛТ-0,5-3,6 кОм $\pm 5\%$	1	
R5-8	Резистор МЛТ-0,5-6,8 кОм $\pm 5\%$	1	
R5-9	Резистор МЛТ-0,5-22 кОм $\pm 5\%$	1	
R6	Резистор МЛТ-0,5-430 Ом $\pm 5\%$	1	
R7, R8	Резистор 6T.7.273.025	2	Последовательное соединение

Поз. обозна- чение	Наименова- ние	Э	Гнчмечание
R12-7 R11-8 R12-8 R11-9 R12-9 R13, R14 R15 R16, R17	Резистор MJLT-0,5-3,6 kОм ±5% Резистор MJLT-0,5-6,8 kОм ±5% Резистор MJLT-0,5-6,8 kОм ±5% Резистор MJLT-0,5-2,22 kОм ±5% Резистор MJLT-0,5-2,22 kОм ±5% Резистор MJLT-2-4,3 kОм ±5% Резистор 6TJL273,025-02 Резистор 6TJL273,025-02	1 1 1 1 1 2 1 2	Последовательно $R = 100 \text{ кОм} \pm 5\%$
R18* R19	Резистор MJLT-2-560 Ом ±10% Переключатель с резисторами 6TJL264,001	1	1
R19-1 R19-2 R19-3 R19-4 R19-5 R19-6 R19-7 R19-8 R19-9 R20 R21...R23 R24 R25 R26 R27	Резистор MJLT-0,5-470 Ом ±5% Резистор MJLT-0,5-620 Ом ±5% Резистор MJLT-0,5-750 Ом ±5% Резистор MJLT-0,5-1,0 kОм ±5% Резистор MJLT-0,5-1,5 kОм ±5% Резистор MJLT-0,5-2,2 kОм ±5% Резистор MJLT-0,5-3,6 kОм ±5% Резистор MJLT-0,5-6,8 kОм ±5% Резистор MJLT-0,5-22 kОм ±5% Резистор MJLT-2-4,3 kОм ±5% Резистор MJLT-2-4,3 kОм ±10% Резистор MJLT-2-24 kОм ±5% Резистор MJLT-2-1,0 kОм ±5% Резистор MJLT-2-1,8 kОм ±5% Переключатель с резисторами 6TJL264,001	1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	Параллельное $R = 750 \text{ Ом}$ Параллельное $R = 850 \text{ Ом}$ Параллельное $R = 850 \text{ Ом}$ Параллельное $R = 750 \text{ Ом}$
R27-1 R27-2 R27-3 R27-4 R27-5 R27-6 R27-7 R27-8 R27-9 R28 R29 R30 R31 R37*, R38*	Резистор MJLT-0,5-470 Ом ±5% Резистор MJLT-0,5-620 Ом ±5% Резистор MJLT-0,5-750 Ом ±5% Резистор MJLT-0,5-1,0 kОм ±5% Резистор MJLT-0,5-1,5 kОм ±5% Резистор MJLT-0,5-2,2 kОм ±5% Резистор MJLT-0,5-3,6 kОм ±5% Резистор MJLT-0,5-6,8 kОм ±5% Резистор MJLT-0,5-22 kОм ±5% Резистор MJLT-2-4,3 kОм ±5% Резистор MJLT-2-4,3 kОм ±10% Резистор ППБ-3В-6,8 kОм ±5% Резистор МЛТ-2-16 kОм ±5% Резистор МЛТ-2-1,5 kОм ±5%	2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2	Параллельное $R = 750 \text{ Ом}$ Параллельное $R = 850 \text{ Ом}$ Параллельное $R = 850 \text{ Ом}$ Параллельное $R = 750 \text{ Ом}$
R39 R40 R41 R42 R43* R44* R45*, R46*	Резистор MJLT-2-1,6 kОм ±5% Резистор МЛТ-2-1,8 kОм ±5% Резистор МЛТ-2-1,6 kОм ±5% Резистор МЛТ-2-1,8 kОм ±5% Резистор МЛТ-2-910 Ом ±10% Резистор МЛТ-2-3,3 kОм ±10% Резистор МЛТ-2-1,5 kОм ±5%	1 1 1 1 1 2 1	Параллельное $R = 850 \text{ Ом}$ Параллельное $R = 850 \text{ Ом}$ Параллельное $R = 850 \text{ Ом}$ Параллельное $R = 850 \text{ Ом}$ Параллельное $R = 750 \text{ Ом}$
R47 R48 R49 R50	MJLT-2-510 Ом ±10% Резистор MJLT-2-910 Ом ±10% Резистор MJLT-2-1,8 kОм ±5% Резистор MJLT-2-1,8 kОм ±5%	1 1 1 1	Параллельное $R = 850 \text{ Ом}$ Параллельное $R = 850 \text{ Ом}$ Параллельное $R = 850 \text{ Ом}$

Перечень элементов к рис. 13

Поз. обозна- чение	Наименование	$\Sigma_{\text{ш}}$	Примечание	Поз. обозна- чение	Наименование	$\Sigma_{\text{ш}}$	Примечание
C58...C60	Конденсатор МБГО-1-300-10-11	3	Параллельное $C=30 \mu\text{F}$	R1,R12	Резистор МЛТ-2-82 кОм $\pm 10\%$	12	Включить по 2 параллельно
C61..C63	Конденсатор МБГО-1-300-10-11	3	Параллельное $C=30 \mu\text{F}$	R13...R20	Резистор ПЭВ-50-1,5 кОм 5%	8	
C64..C65	Конденсатор МБГО-1-300-10-11	2		R21...R24	Резистор ПЭВ-50-430 кОм 5% Резистор МЛТ-2-91 кОм $\pm 5\%$	4	
Д23..Д28	Стабилитрон кремниевый Д815Ж	6	Последовательное по 3 шт.	R25	Резистор МЛТ-2-7,5 кОм $\pm 5\%$	1	
Д29..Д30	Стабилитрон полупроводниковый Д814А	2	Параллельное	R26	Переключатель с резисторами 6ТЛ.264.003	1	R27 = II плата R28 = I плата
Д31..Д32	Диод полупроводниковый Д211	2	Последовательное	R27..R28	Резистор МЛТ-0,5-300 Ом $\pm 5\%$	10	
Д33..Д36	Диод полупроводниковый Д211	4	Последовательное по 2 шт.	R27..R30	Резистор МЛТ-0,5-330 Ом $\pm 5\%$ Резистор МЛТ-0,5-430 Ом $\pm 5\%$	1	
Д37..Д40	Диод полупроводниковый Д211	4	Последовательное по 2 шт.	R28..R31	Резистор МЛТ-0,5-560 Ом $\pm 5\%$ Резистор МЛТ-0,5-680 Ом $\pm 5\%$	1	
Д41..Д44	Диод полупроводниковый Д229Е	4	Последовательное по 2 шт.	R28..R34	Резистор МЛТ-0,5-10 кОм $\pm 5\%$ Резистор МЛТ-0,5-1,5 кОм $\pm 5\%$	1	
Д45..Д48	Диод полупроводниковый Д229Е	4	Последовательное по 2 шт.	R28..R35	Резистор МЛТ-0,5-2,4 кОм $\pm 5\%$	1	
Д49..Д52	Диод полупроводниковый Д229Е	4	Последовательное по 2 шт.	R28..R36	Резистор МЛТ-0,5-5,1 кОм $\pm 5\%$	1	
Д53..Д56	Диод полупроводниковый Д229Е	4	Последовательное по 2 шт.	R28..R39	Резистор МЛТ-0,5-15 кОм $\pm 5\%$ Резистор МЛТ-2-4,7 кОм $\pm 5\%$	1	
Тр1..Тр3	Трансформатор	3		R29..R30	Резистор МЛТ-2-240 Ом $\pm 5\%$	1	
Тр4	Трансформатор	1		R31..R33	Резистор МЛТ-2-6,8 кОм $\pm 5\%$ Переключатель с резисторами 6ТЛ.264.003	1	R32 = II плата R33 = I плата
УМ1..А	Усилитель магнитный	1		R32..R34	Резистор МЛТ-0,5-300 Ом $\pm 5\%$	10	
УМ1..Б	Усилитель магнитный	1		R33..R35	Резистор МЛТ-0,5-330 Ом $\pm 5\%$	1	
УМ2..А	Усилитель магнитный	1		R33..R37	Резистор МЛТ-0,5-560 Ом $\pm 5\%$	1	
УМ2..Б	Усилитель магнитный	2		R33..R38	Резистор МЛТ-0,5-680 Ом $\pm 5\%$	1	

Перечень элементов к рис. 12

Поз. обозна- чение	Наименование	$\Sigma_{\text{ш}}$	Примечание
C1..C2	Конденсатор МБГО-1-400-1-II Конденсатор МБГО-1-160-2-II	1	Параллельное Включить
C3..C5	Конденсатор КБГ-И-200 В-0,02 мкФ	3	$C=10 \mu\text{F}$
C6..C8	Конденсатор КБГ-И-200 В-0,05 мкФ Конденсатор КБГ-И-200 В-0,1 мкФ	2	Параллельное Включить
C9..C10	Конденсатор КБГ-И-200 В-0,1 мкФ	2	$C=0,17 \mu\text{F}$
C11..C16	Конденсатор КБГ-И-200 В-4700 пФ	6	
C17	Конденсатор МБГО-1-160-4-II	1	Параллельное
C18..C19	Конденсатор МБГО-1-300-1-II	2	Включить $C=5 \mu\text{F}$
Др1	Дроссель 6ТЛ.271.030-03	1	
Др2	Дроссель 6ТЛ.271.030	1	
C5..C6	Конденсатор МБГО-1-160-10-11	3	Последоват. $C=1 \mu\text{F}$
C7	Конденсатор МБГО-1-500-2-II	3	Включить $C=2 \mu\text{F}$
C8..C10	Конденсатор МБМ-160-0,1 $\pm 10\%$	3	Последоват. $C=2 \mu\text{F}$
C11..C13	Конденсатор МБГО-1-160-4-II	3	Последоват. $C=2 \mu\text{F}$
C14..C16	Конденсатор МБГО-1-160-4-II	3	Последоват. $C=2 \mu\text{F}$
Д1..Д36	Диод полупроводниковый Д229Е	36	По 2 после- довательно
Тр1	Трансформатор 6ТЛ.179.034	1	
Тр2..Тр3	Трансформатор 6ТЛ.179.035	1	

Перечень элементов к рис. 14

Поз. обозна- чение	Наименование	$\frac{r_o}{\Omega}$	Гrimечание	Поз. обозна- чение	Наименование	$\frac{r_o}{\Omega}$	Гrimечание
R1, R2	Резистор ПЭВ-100-2,4 кОм 5%	2		C2...C7	Конденсатор КБГ-И-220 В-4700 пФ	6	
R3	Резистор ПЭВР-25-430 Ом 5%	1		C8	Конденсатор КБГ-И-200 В-0,02 мкФ	1	Включить
R4, R5	Резистор ПЭВ-100-2,4 кОм 5%	2		C9, C10	Конденсатор КБГ-И-200 0,05 мкФ	2	
C	Конденсатор МБГО-2-300-10-II	1		C11, C12	Конденсатор КБГ-И-200 В-0,1 мкФ	2	1 мкФ
Перечень элементов к рис. 15							
Поз. обозна- чение	Наименование	$\frac{r_o}{\Omega}$	Гrimечание	Поз. обозна- чение	Наименование	$\frac{r_o}{\Omega}$	Гrimечание
R1, R2	Резистор МЛТ-2-51 Ом $\pm 10\%$	2	Последователь- ное	R3	Резистор ПЭВР-50-1 кОм 5%	1	
R4..R6*	Резистор МЛТ-2-2 кОм $\pm 5\%$	3		R7..R9*	Резистор МЛТ-2-2 кОм $\pm 5\%$	3	
R10	Резистор ППВ-3 В-22 кОм $\pm 10\%$	1		R11	Резистор МЛТ-2-330 кОм $\pm 10\%$	1	
R12	Резистор МЛТ-2-510 Ом $\pm 10\%$	1		R13	Резистор МЛТ-2-510 Ом $\pm 10\%$	1	
R13..I	Переключатель с резисторами 6ТЛ-264,001-06	1		R13..I	Резистор МЛТ-0,5-30 кОм $\pm 5\%$	1	
R13..2	Резистор МЛТ-0,5-2 кОм $\pm 5\%$	1		R13..3	Резистор МЛТ-0,5-750 Ом $\pm 5\%$	1	
R13..4	Резистор МЛТ-0,5-360 Ом $\pm 5\%$	1		R13..4	Резистор МЛТ-0,5-220 Ом $\pm 5\%$	1	
R13..5	Резистор МЛТ-0,5-150 Ом $\pm 5\%$	1		R13..6	Резистор МЛТ-0,5-110 Ом $\pm 5\%$	1	
R13..7	Резистор МЛТ-0,5-82 Ом $\pm 5\%$	1		R13..8	Резистор МЛТ-0,5-75 Ом $\pm 5\%$	1	
R13..9	Резистор ПЭВР-50-750 Ом $\pm 5\%$	3		R14..R16	Резистор МЛТ-2-510 Ом $\pm 10\%$	1	
R17	Резистор МЛТ-2-220 Ом $\pm 5\%$	1		R18	Резистор МЛТ-2-22 кОм $\pm 5\%$	2	
R19, R20	Резистор МЛТ-2-2 кОм $\pm 5\%$	2		R21	Резистор МЛТ-2-510 Ом $\pm 10\%$	1	
R22	Резистор МЛТ-2-220 Ом $\pm 5\%$	2		R23, R24	Резистор МЛТ-2-2 кОм $\pm 5\%$	2	
R25	Резистор ПЭВ-25-100 Ом 5% МЛТ-2-820 Ом $\pm 10\%$	1		R26	Резистор МЛТ-2-1,2 кОм $\pm 10\%$	1	
R27	Резистор МЛТ-2-240 Ом $\pm 10\%$	1		R28	Резистор МЛТ-2-240 кОм $\pm 10\%$	1	
R28	Резистор МЛТ-2-2 кОм $\pm 10\%$	2		R29	Резистор ППВ-3В-6,8 кОм $\pm 5\%$	1	
R29	Резистор ПЭВ-10-4,3 кОм $\pm 10\%$	2		R30	Резистор МЛТ-2-33 кОм $\pm 10\%$	1	
R31	Резистор МЛТ-2-820 Ом $\pm 10\%$	1		R32	Резистор ППВ-3В-330 Ом $\pm 5\%$	1	
R33..R34	Резистор МЛТ-2-1 кОм $\pm 10\%$	2		R35..R36	Резистор ПЭВ-10-4,3 кОм $\pm 5\%$	2	
R37	Резистор МЛТ-2-33 кОм $\pm 10\%$	1		R38	Резистор МЛТ-2-1 кОм $\pm 10\%$	1	
R39	Резистор ППВ-3В-6,8 кОм $\pm 5\%$	1		R40	Резистор МЛТ-2-2,7 кОм $\pm 5\%$	1	
R41	Резистор ПЭВ-100-2-1 кОм $\pm 10\%$	1		C1	Конденсатор МБГО-1-160-30-II	1	

Поз. обозна- чение	Наименование	Гарантическое значение	Примечание
D95...D104	Диод полупроводниковый Д211	10	Последоват. по 2 шт.
Dр1	Дросель 6Т.Л.271.035	1	
Dр2, Dр3	Дросель 6Т.Л.271.033	2	
Dр4	Дросель 6Т.Л.271.034	1	
Dр5	Дросель 6Т.Л.271.032	1	
P1, P2	Реле РП-7 РСЧ.521.009 ГП	2	
P3	реле промежуточное, переднее при- соединение ПЭ-21 2ПР.309.145.924	1	
P4	Реле ЭВ 143.220 В. 26.143.004.2	1	переднее присоединение
P5	Реле РП-7 РСЧ.521.004 ГП	1	
Tр1	Трансформатор 6ТЛ.179.046	1	
Tр2	Трансформатор 6ТЛ.179.047	1	
Tр3	Трансформатор 6ТЛ.179.045	1	
Tр4	Трансформатор 6ТЛ.179.044	1	
УМ-А, УМ-Б	Усилитель магнитный 6ТЛ.278.030		

Перечень элементов к рис. 16

Поз. обозна- чение	Наименование	Гарантическое значение	Примечание
R1	Резистор ПЭВ-50-51 Ом 5%	1	
R2	Резистор ПЭВ-25-2,4 кОм 10%	1	
R3	Резистор ППБ-3B-470 Ом ±10%	1	
R4	Резистор ПЭВ-25-2,4 кОм 10%	1	
R5	Резистор ПЭВ-50-51 Ом 5%	1	
R6	Резистор МЛТ-25-1 кОм ±5%	1	
R7	Резистор МЛТ-2-3 кОм ±5%	1	
R8	Переключатель с резисторами 6ТЛ.264.001.03	1	
R8-1	Резистор МЛТ-0,5-56 кОм ±5%	1	
R8-2	Резистор МЛТ-0,5-22 кОм ±5%	1	
R8-3	Резистор МЛТ-0,5-6,2 кОм ±5%	1	
R8-4	Резистор МЛТ-0,5-5,1 кОм ±5%	1	
R8-5	Резистор МЛТ-0,5-3,6 кОм ±5%	1	
R8-6	Резистор МЛТ-0,5-2,7 кОм ±5%	1	
R8-7	Резистор МЛТ-0,5-1,8 кОм ±5%	1	
R8-8	Резистор МЛТ-0,5-1,6 кОм ±5%	1	
R8-9	Резистор МЛТ-0,5-1,2 кОм ±5%	1	
R9	Переключатель с резисторами 6ТЛ.264.001	1	
R9-1	Резистор МЛТ-0,5-22 кОм ±5%	1	
R9-2	Резистор МЛТ-0,5-6,8 кОм ±5%	1	
R9-3	Резистор МЛТ-0,5-3,6 кОм ±5%	1	
R9-4	Резистор МЛТ-0,5-2,2 кОм ±5%	1	
R9-5	Резистор МЛТ-0,5-1,5 кОм ±5%	1	
R9-6	Резистор МЛТ-0,5-1, кОм ±5%	1	
R9-7	Резистор МЛТ-0,5-750 Ом ±5%	1	
R9-8	Резистор МЛТ-0,5-620 Ом ±5%	1	
R9-9	Резистор МЛТ-0,5-470 Ом ±5%	1	
R10, R11	Резистор МЛТ-2-820 Ом ±10%	2	
R12	Резистор		

Поз. обозна- чение	Наименование	Гарантическое значение	Примечание
R13, R14	Резистор МЛТ-2-3 кОм ±10%	2	Параллельное
R15, R16	Резистор МЛТ-2-15 кОм ±10%	2	
R17, R18	Резистор МЛТ-2-5,1 кОм ±10%	2	
R19, R20	Резистор МЛТ-3В-3, кОм ±10%	2	Параллельное
R21, R22	Резистор МЛТ-2-3 кОм ±10%	2	
R24	Резистор МЛТ-2-36 кОм ±10%	1	
R25, R23	Резистор МЛТ-2-43 кОм ±10%	2	
R26, R27	Резистор МЛТ-2-30 кОм ±10%	2	
R28	Резистор МЛТ-2-36 кОм ±10%	1	
R29, R30	Резистор ПП-3В-10 кОм ±10%	1	
R31	Резистор МЛТ-2-750 Ом ±10%	1	
R32...R34	Резистор МЛТ-2-1 кОм ±10%	3	
C5...C7	Конденсатор МБГЧ-1-1-250-10 ±10%	3	Параллельное
C8...C12	Конденсатор МБГЧ-1-1-250-2 ±10%	5	C = 36 мкФ
C13...C15	Конденсатор МБГЧ-1-1-250-10 ±10%	3	Параллельное
C16...C20	Конденсатор МБГЧ-1-1-250-2 ±10%	5	C = 36 мкФ
C21, C30	Конденсатор МБГО-1-60-30-11	10	Параллельное
C31, C32	Конденсатор МБГО-1-160-10-11	2	C = 10 мкФ
C33...C37	Конденсатор МБГО-1-1-160-2-11	5	Параллельное
C38	Конденсатор МБГО-1-160-10-II	1	C = 6 мкФ
C39, C40	Конденсатор МБГО-1-1-160-10-II	2	Параллельное
C41, C42	Конденсатор К-50-0-50-200	2	C = 200 мкФ
C43, C44	Конденсатор К-50-6-50-200	2	C = 200 мкФ
C45...C47	Конденсатор К-50-6-50-20	3	Последоват.- параллельное C = 13,3 мкФ
C48, C49	Конденсатор МБМ-160-0,5 ±10%	2	
D11...D18	Диод полупроводниковый Д211	8	По 2 шт. после- дovат. в плеche
D9, D10	Диод полупроводниковый Д211	2	
D11...D18	Диод полупроводниковый Д211	8	По 2 шт. после- дovат. в плеche
D19, D20	Диод полупроводниковый Д211	2	
D21...D28	Диод полупроводниковый Д211	8	По 2 шт. после- дovат. в плеche
D29..D36	Диод полупроводниковый Д211	8	По 2 шт. после- дovат. в плеche
D37...D39	Стабилитрон полупроводниковый D814A	3	Последоват.
D40, D41	Диод полупроводниковый Д211	3	
D42...D44	Стабилитрон кремниевый D818B	3	
D45...D47	Стабилитрон кремниевый D818B	3	
D48...D57	Стабилитрон полупроводниковый D814A	3	Последоват. Вклочить 6 шт.
D58...D67	Стабилитрон полупроводниковый D814A	10	Последоват. Вклочить 4 шт.
D68, D69	Стабилитрон полупроводниковый D814A	10	Последоват. Вклочить 1 шт.
D70...D72	Стабилитрон полупроводниковый D814A	2	Последоват.
P1	Реле промежуточное ПЭ-21, переднее присоединение 2П-309.145.924	3	

Перечень элементов к лис. 27

Поз. обозна- чение	Наименование	Код	Примечание
1РГ, 2РГ РЦ 1РПР РМВ	Реле РП 25, 220 В переднее присоединение Реле РП8, 220 В Реле РП23, 24 В переднее присоединение	3 1 1	
Ш1, Ш2 Ш3 КГ, КР	Блок установочный УБ-0-1 электротехнический Переключатель шестипакетный ПМО Ф-90-111111/Л-Д42 Кнопка КМЕ-1120 исполнение 1 Промежуточный трансформатор тока бт.Л.176.053	3 2 2	в зависимости от заказа
КБ, КМ ППТ-3— —ППТ-5 ППТ-1— —ППТ-2 ППТ-Г	Промежуточный трансформатор тока бт.Л.176.053-03 бт.Л.176.053 Промежуточный трансформатор тока группового регулирования бт.Л.176.050	3 2	
БКТ	Блок компаундирования по току БКТ бт.Л.279.025	1	
БН БОР-21	Блок напряжения БН бт.Л.367.505 Блок ограничения двукратного тока потока БОР-21 бт.Л.360.068	1	
БОС	Блок обратной связи БОС бт.Л.296.00	1	
БСУР	Блок слежения установки ручного ре- гулирования БСУР бт.Л.360.073 Блок частоты и защиты БЧЗ бт.Л.367.506	1	
СБ	Блок операционный ОБ бт.Л.360.070	1	
ДМВ	Ограничитель минимального возбуж- дения ОМВ бт.Л.366.000	1	
ПТ	Панель с трансформаторами ПТ бт.Л.060.236	1	
ЧМ	Преобразователь частоты магнитный ПЧМ бт.Л.294.000 Рубильник бт.Л.250.000	1	
Р ППС ...R4	Панель с реисторами бт.Л.277.025 Резистор ПЭВР-100-110 Ом 5% Узел сопротивлений бт.Л.367.507	1 4	
Q1 ...R3	Сопротивление бт.Л.273.031 Сопротивление бт.Л.273.032	1 2	0—3,6 Ом 3,6 Ом

Перечень элементов к лис. 27

Поз. обозна- чение	Наименование	Код	Примечание
K1, K8, R9	Резистор ПЭВ-15-150 кОм 10%	3	
K2, к50	Резистор ПЭВ-15-820 кОм 10%	2	
K3, K5, R12	Резистор ППБ-3В-1 кОм ±10%	2	
K4, к5, K22	Резистор ППБ-3В-1 кОм ±10%	2	
K5	Резистор ПЭВ-15-1,5 кОм 10%	2	
R11	Резистор ПЭВ-15-1,5 кОм 10%	2	
K11	Резистор ППБ-3В-33 кОм 10%	1	
R14	Резистор ППБ-3В-33 кОм 10%	1	
K17	Резистор ПЭВ-10-10 кОм 10%	1	
R30	Резистор ППБ-3В-470 кОм 10%	2	
R51	Резистор ППБ-3В-470 кОм 10%	2	
R18, R24	Резистор МЛТ-2-4,3 кОм ±10%	2	
R44	Резистор МЛТ-2-4,3 кОм ±10%	2	
R19	Резистор ПЭВР-50-1,5 кОм 10%	1	
R20	Резистор ПЭВR-50-1 кОм 10%	1	
R21	Резистор ПЭВR-10-20 кОм 5%	1	
R23, R31	Резистор ПЭВ-10-5,6 кОм 10%	2	
R25, R26	Резистор ППБ-3В-22 кОм 10%	2	
R32	Резистор ППБ-3В-22 кОм 10%	2	
R28	Резистор 67Л.273.025	2	
R29	Резистор 67Л.273.025-02	2	
R32, R40	Резистор МЛТ-2-1 кОм ±10%	2	
R43, R53	Резистор МЛТ-2-1 кОм ±10%	2	
R33, R35	Резистор ПЭВ-50-1,5 кОм 10%	2	
R34, R36	Резистор ПЭВ-25-620 кОм 5%	2	
R37	Резистор ПЭВ-10-470 кОм 10%	2	
R38	Резистор МЛТ-2-24 кОм ±5%	1	
R39	Резистор МЛТ-2-7,5 кОм ±5%	1	
R67	Резистор МЛТ-2-7,5 кОм ±10%	1	
R241, R59	Резистор МЛТ-2-30 кОм ±10%	2	
R62, R66	Резистор МЛТ-2-30 кОм ±10%	2	
R45	Резистор МЛТ-2-5,1 кОм ±5%	1	
R246, R47	Резистор МЛТ-2-3,6 кОм ±10%	1	
R48, R49	Резистор 67Л.264.001	2	
R48-1	Резистор МЛТ-0,5-470 кОм ±5%	1	
R49-1	Резистор МЛТ-0,5-470 кОм ±5%	1	
R48-2	Резистор МЛТ-0,5-620 кОм ±5%	1	
R49-2	Резистор МЛТ-0,5-620 кОм ±5%	1	
R48-3	Резистор МЛТ-0,5-750 кОм ±5%	1	
R49-3	Резистор МЛТ-0,5-750 кОм ±5%	1	
R48-4	Резистор МЛТ-0,5-1 кОм ±5%	1	
R49-4	Резистор МЛТ-0,5-1 кОм ±5%	1	
R48-5	Резистор МЛТ-0,5-1,5 кОм ±5%	1	
R49-5	Резистор МЛТ-0,5-1,5 кОм ±5%	1	
R48-6	Резистор МЛТ-0,5-2,2 кОм ±5%	1	
R49-6	Резистор МЛТ-0,5-2,2 кОм ±5%	1	
R48-7	Резистор МЛТ-0,5-3,6 кОм ±5%	1	
R49-7	Резистор МЛТ-0,5-3,6 кОм ±5%	1	
R49-8	Резистор МЛТ-0,5-6,8 кОм ±5%	1	
R49-8	Резистор МЛТ-0,5-6,8 кОм ±5%	1	
R49-9	Резистор МЛТ-0,5-22 кОм ±5%	1	
R49-9	Резистор МЛТ-0,5-22 кОм ±5%	1	

Перечень элементов к рис. 30

Поз. обозна- чение	Наименование	Kо.	Примечание
БТЛ-5-1	Блок тока линии 6ТЛ.296.001-03	1	
БТЛ-5-2	Блок тока линии 6ТЛ.296.001	1	
ОП-1	Ограничитель перегрузки 6ТЛ.387.000	1	
ПЧМ	Преобразователь частоты магнитный 6ТЛ.294.000	1	
Ш-1, Ш-2,	Блок установочный электротехниче- ский УБ-0-1	3	
Ш-3	Блок ограничения напряжения 6ТЛ.387.528	1	
БОН			

Перечень элементов к рис. 33

Поз. обозна- чение	Наименование	Kо.	Примечание
R1, R3	Резистор ПЭВ-25-10 кОм 10%	2	
R2*	Резистор МЛТ-2-5-1 кОм ±10%	1	эт 10 до 43 кОм
R4	Резистор МЛТ-2-10 кОм ±10%	1	
Д1...Д9,	Стабилитрон полупроводниковый Д814А	18	по 9 шт.
Д15...Д23	Стабилитрон полупроводниковый Д814А	10	последоват. по 5 шт.
Д10...Д14,		10	Последоват.
Д24...Д28		2	
P1, P2	Реле РП-II 220 В переднее присоединение 27.011.004-1		

Перечень элементов к рис. 34

Поз. обозна- чение	Наименование	Kо.	Примечание
БТЛ-5-1	Блок тока линии 6ТЛ.296.001-03	1	
БТЛ-5-2	Блок тока линии 6ТЛ.296.001	1	
ОП-1	Ограничитель перегрузки 6ТЛ.387.000	1	
ПЧМ	Преобразователь частоты магнитный 6ТЛ.294.000	1	
Ш-1, Ш-2	Блок установочный электротехниче- ский УБ-0-1	3	
Ш-3			

Перечень элементов к рис. 35

Поз. обозна- чение	Наименование	Kо.	Примечание
БВ	Блок выбега	6ТЛ.367.508	1
БТЛ-5-2	Блок тока линии 6ТЛ.296.001	1	
БТЛ-5-1	Блок тока линии 6ТЛ.296.001-03	1	
ОП-1	Ограничитель перегрузки	6ТЛ.387.000	1
ПЧМ	Преобразователь частоты магнитный 6ТЛ.294.000	1	
Ш-1, Ш-2	Блок установочный электротехниче- ский УБ-0-1	3	
Ш-3			

Перечень элементов к рис. 36

Поз. обозна- чение	Наименование	Kо.	Примечание
БВ	Блок выбега	6ТЛ.367.508	1
БТЛ-5-1	Блок тока линии 6ТЛ.296.001-03	1	
БТЛ-5-2	Блок тока линии 6ТЛ.296.001	1	
ОП-1	Ограничитель перегрузки	6ТЛ.387.000	1
ПЧМ	Преобразователь частоты магнитный бТЛ.294.000	1	
Ш-1, Ш-2,	Блок установочный электротехниче- ский УБ-0-1	3	
Ш-3	Блок ограничения напряжения	6ТЛ.367.528	1
БОН			

Лист регистрации изменений

Печатных листов 7 + 15 вкл. Формат бумаги 60x84_{1/8}. Тир. 300. Заказ 176-2

Смолгортинография Управления издательств, полиграфии
и книжной торговли Смоленского облисполкома. 1976 г.